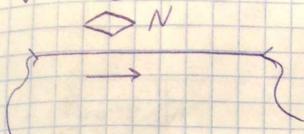


Мысль о электромагнитной индукции.
Закон Фарадея

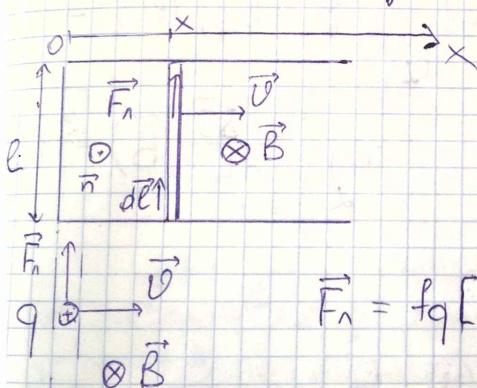
Эрстед 1820 г.



Фарадей 1831 г.

Имел большие, чем большие V , направляющие тока
зависим от направления движения и полоса зачищена
однай движущихся
проводников

Станок Фарадея



$$\vec{B} = \text{const}$$

$$\vec{B} = \vec{B}(F)$$

Если короткая катушка
состоит из n витков
то

$$\vec{F}_n = f q [V, \vec{B}]$$

возникает индукционный ток

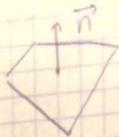
$$E = \frac{A_{\text{стор}}}{q} \quad A_{\text{стор}} = \int F_{n_e} dL = F_n \cdot L = f q V B \cdot L$$

$$E = f V B \cdot L = f \frac{dx}{dt} L \cdot B = f \frac{dS}{dt} B = -f \frac{d\Phi_B}{dt}$$

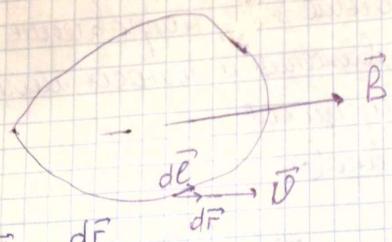
$$V_x = \frac{dx}{dt}$$

$$x \cdot L = S$$

$$d\Phi_B = (\vec{B}, d\vec{S})$$



$$\boxed{E_{\text{маг.}} = -f \frac{d\Phi_B}{dt}}$$



$$\vec{V} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

$$\vec{F}_n = f q [\vec{v}, \vec{B}]$$

$$\vec{E}_{\text{емп}} = \frac{\vec{F}_n}{q} = f \cdot [\vec{v}, \vec{B}]$$

$$E = \int \vec{E}_{\text{емп}} d\vec{l} =$$

$$= f \cdot \int \left(\left[\frac{d\vec{r}}{dt}, \vec{B} \right], d\vec{l} \right) =$$

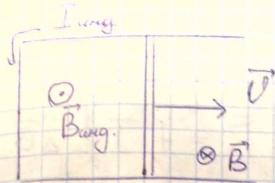
(1)

$$= f \cdot \int \left(\left[d\vec{l}, \frac{d\vec{r}}{dt} \right], \vec{B} \right) = -f \int \left(\frac{d(\delta S)}{dt}, \vec{B} \right) = -f \frac{d\Phi_B}{dt}$$

$$[d\vec{l}, d\vec{r}] = -\delta \vec{S}$$

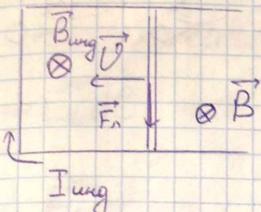
$$(2) \quad \int \delta \vec{S} = \vec{S}$$

Правило Ленца - направление индукции, которой тока всегда такое, чтобы индукция тока своей магнитной линии препятствовала причине его возникновения.



$$\varphi \uparrow$$

$$\vec{B}_{\text{wing}} \uparrow \downarrow \vec{B}$$

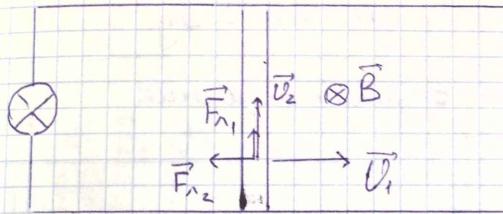


$$\varphi \downarrow$$

$$\vec{B}_{\text{wing}} \uparrow \uparrow \vec{B}$$

Энергетические соотношения
динамомашин

$$\vec{F}_n = f q [\vec{V}, \vec{B}]$$



$$\begin{aligned} \vec{F}_{n1} &\perp \vec{V}_1 \\ \vec{V}_2 &\uparrow \uparrow \vec{F}_{n1} \\ \vec{F}_{n2} &\perp \vec{V}_2 \end{aligned}$$

$$\vec{F}_{n2} \uparrow \downarrow \vec{V}_1$$

$$\vec{F}_\Sigma = \vec{F}_{n1} + \vec{F}_{n2}$$

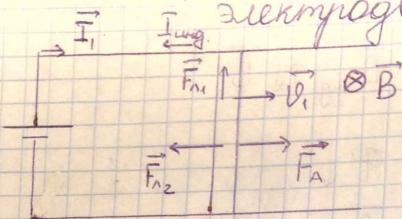
$$P = \frac{dA}{dT} = (\vec{F}_\Sigma, \vec{V}) = (\vec{F}_{n1} + \vec{F}_{n2}, \vec{V}_1 + \vec{V}_2) \Leftrightarrow$$

$$\vec{V} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2$$

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow \underbrace{\vec{F}_{n1} \cdot \vec{V}_1}_{<0} + \underbrace{\vec{F}_{n2} \cdot \vec{V}_1}_{>0} + \underbrace{\vec{F}_{n1} \cdot \vec{V}_2}_{>0} + \underbrace{\vec{F}_{n2} \cdot \vec{V}_2}_{<0} = \\ = \underbrace{f \cdot q V_1 B \cdot V_2}_{F_{n1}} - \underbrace{f \cdot q V_2 B \cdot V_1}_{F_{n2}} = 0 \end{aligned}$$

ламповая горелка за счёт работы по передаче энергии пересечок

Энергетическое соотношение электроподвижности



$$\vec{F}_A = f \cdot I [\Delta \vec{e}, \vec{B}]$$

$$A_z = \underbrace{A_{F_A}}_{>0} + \underbrace{A_{F_{n2}}}_{<0} = 0$$

$$\vec{F}_{n2} \perp \vec{v}_2$$

$$\vec{F}_{n2} \uparrow \downarrow \vec{F}_A$$

Динамическое

\vec{F}_n за срм \vec{v}_1

Эл. / движение

\vec{F}_A за срм внеш. E

первич.
($A > 0$)

вторич.

(насеч.)
($A < 0$)

имо
расстояни-
ем

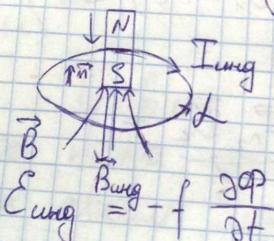
\vec{F}_{n2} за срм \vec{v}_2

(м.е. за срм $I_{\text{наг}}$)

F_n за срм $I_{\text{наг}}$

Сила, вызывающая переко-
д вспомог. источник

Электро-магнитная индукция
в неподвижных проводниках.
Индукцион. электрич. нал



$$\vec{B} = \vec{B}(E)$$

$$\downarrow \\ \phi = \phi(E)$$

$$V \ll C \Rightarrow t = t'$$

$$\Phi = \int_S B_n dS \quad \phi > 0$$

знак "-" показывает, что проводник с током при перемещении создаёт B_{nag} убывающее \vec{B}

$$\vec{D} = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}_e = \vec{0}$$

$$F_{21} = q' \cdot \vec{E}$$

в этой сила есть электрич. поле, что отличается от кулоновского пол.

Таким образом: кулоновское поле не может поддерживать ток в цепи

$$\oint \vec{E}_e d\vec{l} = 0$$

$$\oint \vec{E}_e^{(1)} d\vec{l} = 0$$

(индукцион. = вихревое)

иное поле $\vec{E}^{(2)}$ замкнется

$$E_{\text{вих}} = \oint \vec{E}_e d\vec{l}$$

$$\oint \vec{E}_e d\vec{l} = - \int \frac{\partial}{\partial t} \iint_S \vec{B}_n dS$$

одно из ур-ий Максвелла.

Максвелл ввел понятие индукцион. пол.

если есть в пространстве заряды, то вихрь

ур-ие не изменяется

$$\vec{E}_{\Sigma} = \vec{E}^{(1)} + \vec{E}^{(2)}$$

$$\oint \vec{E}_{\Sigma} d\vec{l} = \oint \vec{E}_e d\vec{l} + \oint \vec{E}_e^{(2)} d\vec{l} = 0$$

Для наивных индукц. пол проводники не нужны

При модах изменения магнитн. потока возникает $E_{\text{вих}}$

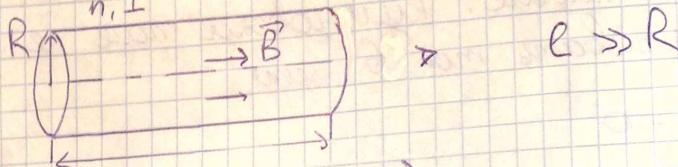
Причины

1. Проводник - сила дарения

2. Несоединен - индукцион. пол

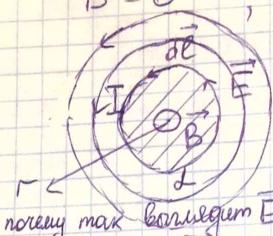
Принцип генерации
электромагнитной индукции

① Через \vec{B} и \vec{E} n, I, R, e



$$B = \mu_0 4\pi n I, (r < R)$$

$$B = 0, r \geq R$$



$$I = I(t) \Rightarrow \vec{B} = \vec{B}(t) \Rightarrow \text{оп.}$$

$$\Rightarrow E \neq 0 \quad E(r) = ?$$

на каком максимуме E ? минимум E застывает, E охватывает B

$$\vec{n} \uparrow \vec{B}$$

$$\vec{E} \parallel d\vec{l}$$

$$\oint E_e dl = E_e \oint dl = E_e 2\pi r$$

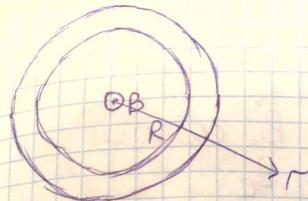
$$B_n = B = \text{const} \text{ на } S$$

$$1) r < R$$

$$\iint_S B_n dS = B \cdot \pi r^2 = \mu_0 4\pi n I \pi r^2$$

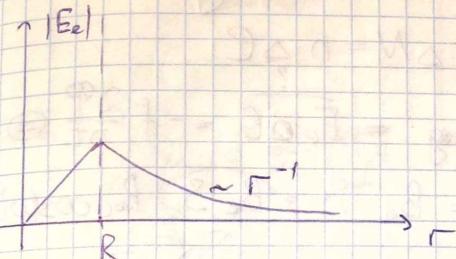
$$E_e \cdot 2\pi r = - f \mu_0 4\pi n I \pi r^2$$

$$E_e = - f \mu_0 2\pi n I r$$



$$E_e \cdot 2\pi r = - f \beta \frac{1}{4\pi n} \int \pi r^2$$

$$E_e = - f \beta \cdot 2\pi n \frac{R^2}{r}$$



все соленоиды нал \vec{B} нет, но зато есть \vec{E} ,
следовательно

② Измерение магнитного поля с помощью
электромагнитной катушки

(возможно измерение только перемен. \vec{B})

$$\vec{B} = \vec{B}(r, t)$$

\vec{B} однородно в пределах рамки

$$\vec{B} = B_0(r) \cos(\omega t)$$

$$\vec{n} \uparrow \vec{B}_0$$



$$\Phi = \iint_S B_0 dS = B_{0n} \cos(\omega t) S$$

$$\begin{aligned} E_{\text{внг}} &= -f \frac{\partial \Phi}{\partial t} = \underbrace{f B_{0n} \omega S}_{E_0} \sin(\omega t) = \\ &= E_0 \sin \omega t \end{aligned}$$

Зная E_0 и ω можно измерить B_0 .

③ Измерение электромагнитной силы \vec{B} с помощью
насса Рорбека

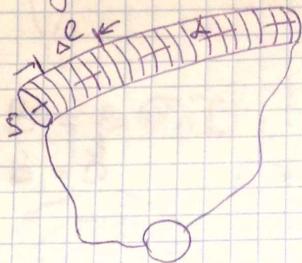
$$\oint B_e dL = ?$$

(2)

$$\vec{B} = \vec{B}_0 \cos(\omega t)$$

$$B_{on} = B_e$$

динамический дужий щокий катушка



$$\Delta N = n \cdot \Delta \Phi$$

$$\Delta E_{mag} = E_e \Delta L = -f \frac{\partial \Phi}{\partial t} \quad \textcircled{3}$$

$$\Delta \Phi = B_0 \cdot S = B_e S = B_0 e \cos(\omega t) \cdot S$$

$$\Rightarrow f \cdot B_0 e \omega S \sin(\omega t) \quad (\Delta N) = n \cdot \Delta \Phi$$

$$E_{mag} = \int dE_{mag} = f \cdot B_0 e \omega S \oint n \sin(\omega t) dL =$$

(2)

$$= f \cdot B_0 e \cdot \omega S \cdot n \sin(\omega t) \cdot \int L =$$

$$= \left(f \cdot \omega S n \oint_{L_0} B_{on} dL \right) \sin(\omega t)$$

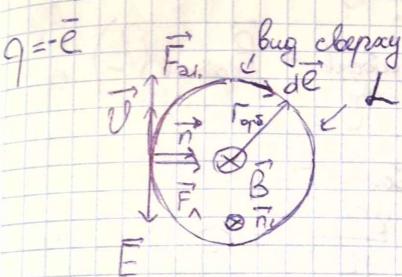
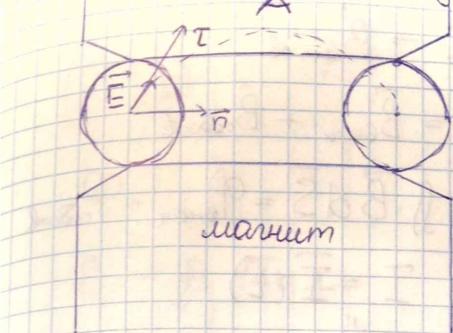
$$E_{mag} \sim \int L B_{on} dL$$

④ Токи Руко

$$\vec{B} = \vec{B}(t) \Rightarrow \Phi = \Phi(t) \Rightarrow E_{mag} \Rightarrow Q_{one}$$

$$\begin{matrix} \uparrow \\ I_{mag} \\ \downarrow \\ F_A \end{matrix}$$

5) Тесла-мотор - четырёх-бо генератор ускорения электромагнита



$$n: \frac{mV^2}{\Gamma_{\text{оп}}^2} = f q V B_{\text{оп}} \Rightarrow \\ mV = f q \Gamma_{\text{оп}} \cdot B_{\text{оп}}$$

$$q: \frac{d(mV)}{dt} = q E_{\text{внг}}$$

$$\oint E_{\text{внг}} dL = - \int \frac{\partial \Phi_B}{\partial t} = \\ (L) = - \int \frac{\partial}{\partial t} \iint B_n dS \\ (S)$$

$$E_{\text{внг}} 2\pi \Gamma_{\text{оп}} = - f \frac{d \langle B_n \rangle}{dt} \cdot \pi \Gamma_{\text{оп}}^2$$

$$B_n = B$$

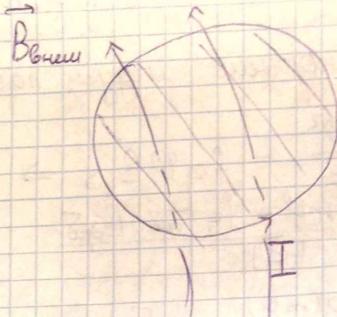
$$E_{\text{внг}} - E_{\text{внг}}$$

$$\frac{d(mV)}{dt} = q f \frac{d \langle B \rangle}{dt} \frac{\Gamma_{\text{оп}}}{2}$$

$$mV = q f \frac{\langle B \rangle}{2} \cdot \Gamma_{\text{оп}}$$

$B_{\text{оп}} = \frac{\langle B \rangle}{2}$ - демпторное условие
условие постановки радиуса равновесной орбиты
демпторе

Самоиндукция. Индуктивность



$$I \rightarrow B_{\text{самоинд.}}$$

$$\vec{B} = \vec{B}_{\text{внеш}} + \vec{B}_{\text{самоинд.}}$$

$$\Phi = \oint \vec{B} d\vec{S} = \Phi_{\text{внеш}} + \Phi_{\text{самоинд.}}$$

Пусть $I = I(t)$

$$\vec{B}_{\text{самоинд.}} = \vec{B}_{\text{самоинд.}}(t)$$

$$\frac{\partial \Phi}{\text{самоинд.}} =$$

$$\frac{\partial \Phi}{\partial t} \neq 0$$

$$E_{\text{наг}} = -f \frac{\partial \Phi}{\partial t}$$

$$E_{\text{с-наг}} = -f \frac{\partial \Phi_{\text{самоинд.}}}{\partial t}$$

$$\Phi_{\text{самоинд.}} \sim B_{\text{самоинд.}} \sim I$$

$$\Phi_{\text{самоинд.}} = f L I \quad , \quad f = \begin{cases} i, \text{ SI} \\ \frac{1}{c}, \text{ CGSM} \end{cases}$$

L - индуктивность = коэффициент самоиндукции

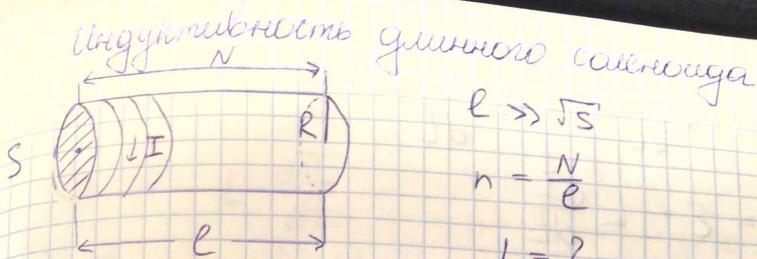
L зависит от геометрии проводника и его ~~размеров~~ параметров

$$[L] = \begin{cases} \text{Гн}, \text{ SI} \\ \text{ам}, \text{ CGSM} \end{cases}$$

$$[\Phi] = \text{BS} = 1 \cdot \text{Гн} \cdot 1 \text{ м}^2$$

$$1 \text{ Гн} = 10^4 \text{ Гс}$$

$$1 \text{ Гн} = 10^9 \text{ ам}$$



$$l \gg \sqrt{S}$$

$$n = \frac{N}{l}$$

$$L = ?$$

$$B = \beta \cdot 4\pi n I$$

$$\beta = \begin{cases} \frac{\mu_0}{4\pi}, & \text{SI} \\ \frac{1}{\epsilon}, & \text{CGSM} \end{cases}$$

$$\Phi_1 = B S$$

$\Phi = \Phi_1 \cdot N$ - полокосуемое

$$\Phi = \beta \cdot 4\pi n I \cdot S \cdot N = \beta \cdot 4\pi I S \frac{N^2}{l}$$

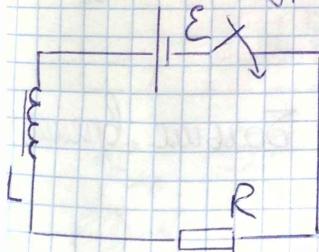
$$\Phi = f L I \Rightarrow L = \frac{\Phi}{f I} = \frac{\beta}{f} 4\pi S \frac{N^2}{l}$$

$$L = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot 4\pi S \frac{N^2}{l} = \mu_0 \cdot S \frac{N^2}{l}$$

$$l = 10 \text{ см}, R = 1 \text{ см}, n = 100 \frac{\text{виток}}{\text{см}}, \mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{\text{Гн}}{\text{А}}$$

$$L = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{\text{Гн}}{\text{А}} \cdot \pi \cdot 10^4 \text{ см}^2 \cdot \frac{10^6}{10^{-7} \text{ А}} = 4 \cdot 10^3 (\text{Гн})$$

Процесс установления тока
в катушке с индуктивностью



$$I(0) = 0$$

$$I(t) = ?$$

в каковой момент времени будут
справедливо угла Курноса из-за

$$IR = E_x = E + E_{\text{сущ}}$$

$$\text{SI: } E_{\text{сущ}} = -\frac{d\Phi}{dt}$$

$$\varphi = LI$$

$$\frac{d\varphi}{dt} = \frac{d(LI)}{dt} = L \frac{dI}{dt}$$

$$IR = \mathcal{E} - L \frac{dI}{dt}$$

$$\frac{dI}{dt} = \frac{\mathcal{E} - IR}{L}$$

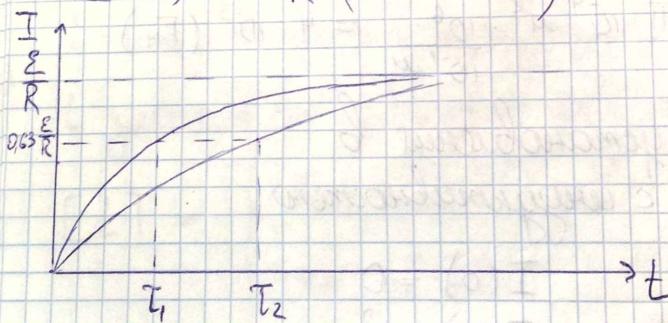
$$\int_0^{I(t)} \frac{dI}{\mathcal{E} - IR} = \int_0^t \frac{dt}{L}$$

$$\frac{1}{R} \ln \frac{\mathcal{E}}{\mathcal{E} - IR} = \frac{t}{L}$$

$$I(t) = \frac{\mathcal{E}}{R} \left(1 - e^{-t \frac{R}{L}} \right) \quad \tau = \frac{L}{R}$$

$$I(t) = \frac{\mathcal{E}}{R} \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

τ - постоянная времени



$$\tau_1 = \frac{L_1}{R}$$

$$\tau_2 > \tau_1$$

$$\tau_2 = \frac{L_2}{R}$$

$$\tau_2 > \tau_1$$

Чем больше индуктивность, тем больше время установления

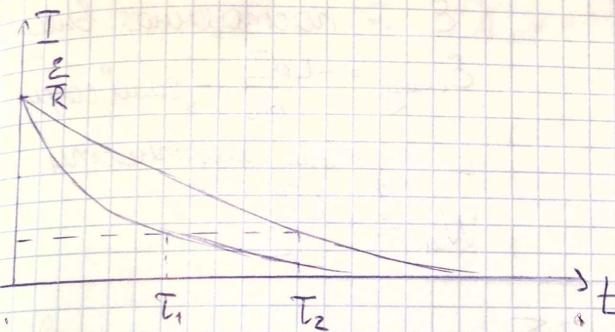
$$K \uparrow$$

$$I(t=0) = \frac{E}{R}$$

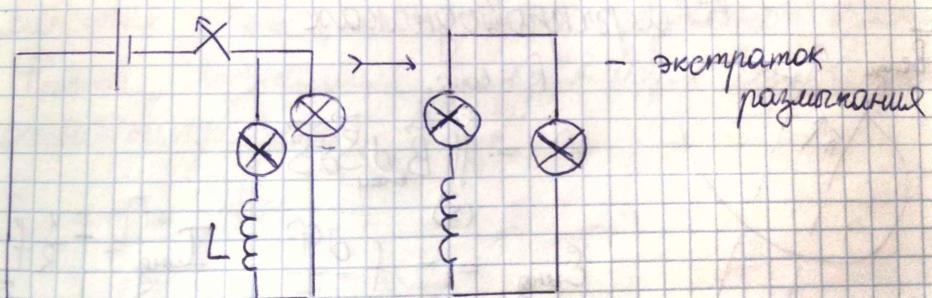
$$IR = -L \frac{dI}{dt}$$

$$\int_{\frac{E}{R}}^{\frac{E}{R}} \frac{dI}{I} = - \int_0^t \frac{R dt}{L}$$

$$I = \frac{E}{R} e^{-\frac{Rt}{L}} = \frac{E}{R} e^{-\frac{t}{\tau}}$$



индуктивность замедляет время установления тока

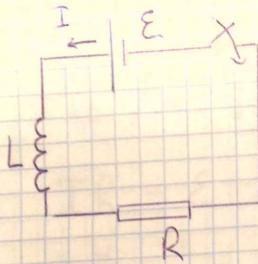


Электроакустические аналогии



$$\vec{F}_{\text{spring}} = -h \vec{U}$$

$$m \frac{d\vec{U}}{dt} = mg - h \vec{U}$$



$$IR = \mathcal{E} - L \frac{dI}{dt}$$

Механика

$$\vec{U}(t)$$

$$m\ddot{\vec{r}} = -k\vec{U}$$

m

$$\frac{m\vec{U}^2}{2} = W_k$$

дл. / маш.

$I(t)$ - изменившаяся величина

\mathcal{E} - постоянная величина

$E_{\text{сущ}} = -L \frac{dI}{dt}$ - "сущ" сопротивление

L - мера инерционности

$$W_u = ? \quad \frac{LI^2}{2}$$

Некоторые особенности
индукционных явлений
в сверхпроводниках

R - const.



$$\Phi = \iint_S \vec{B}_{\text{сущ}} d\vec{S}$$

$$E_{\text{сущ}} = -f \frac{d\Phi}{dt}$$

$$E_{\text{сущ}} = I_{\text{сущ}} \cdot R$$

$$I_{\text{сущ}} = -\frac{1}{R} f \frac{d\Phi}{dt}$$

$R \rightarrow 0$ (при охлаждении проводника)

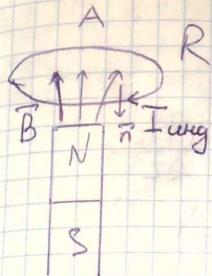
$$|I_{\text{сущ}}| < \infty$$

$$\frac{d\Phi}{dt} = 0 \Rightarrow \Phi = \text{const}$$

$$\Phi_{\Sigma} = \Phi_{\text{внеш}} + \Phi_{\text{собств}} = \text{const}$$

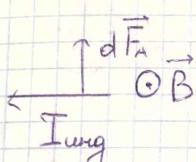
На сколько изменится $\Phi_{\text{внеш}}$ при ставке же с против. знаком изменят $\Phi_{\text{собств}}$

$$\Delta \Phi_{\text{внеш}} = -\Delta \Phi_{\text{собств}} \quad \begin{matrix} \text{правило леммы} \\ \text{в гранич. условиях} \end{matrix}$$



$$B = B(t) \Rightarrow I_{\text{wing}} \neq 0$$

$$\Phi_{\Sigma} = \Phi_{\text{внеш}} + \Phi_{\text{собств}}$$



$$d\vec{F}_A = f I_{\text{wing}} [d\vec{I}, \vec{B}]$$

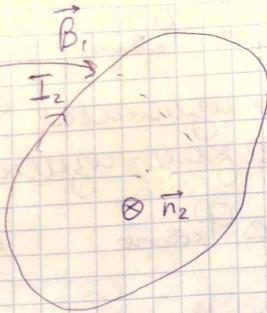
возникает сила противодействующая силе тяжести, если катушку начнем поднимать, то изменится $\Phi_{\text{внеш}}$, то также возникнет изменение $\Phi_{\text{собств}}$, возникшая сила будет противоположно направлена $F_{\text{тяжести}}$

$$F_x = P_m \frac{\partial \vec{B}}{\partial x}$$

$$\vec{P}_m = f I \vec{S} = f I S \vec{n}$$

Для сверхпроводника F_A стремится встремиться из-за из-за

$\vec{M} = [\vec{P}_m, \vec{B}]$ $\vec{n} \uparrow \vec{B}$ - для провод. с конечной R
для сверхпроводника. $\vec{n} \downarrow \vec{B}$ - наложение правило-бесен



$$I_1 \rightarrow \vec{B}_1 \rightarrow \varphi_{12}$$

$$I_1 = I_1(t) \Rightarrow \varphi_{12}(t) \Rightarrow E_{\text{анг}_2} = -f \frac{\partial \varphi_{12}}{\partial t}$$

$$I_2 = I_2(t) \Rightarrow \vec{B}_2 = \vec{B}_2(t) \Rightarrow \varphi_{21} = \varphi_{21}(t)$$

$$\downarrow \\ E_{\text{анг}_1} = -f \frac{\partial \varphi_{21}}{\partial t}$$

$$\varphi_{12} \sim I_1$$

$$\varphi_{12} = f M_{12} I_1$$

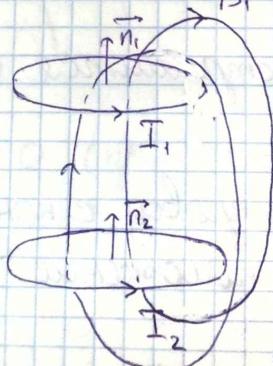
M_{12} - коэффициент взаимодействия

$$\varphi_{21} = f M_{21} I_2$$

$$[M] = [L] = \begin{cases} \Gamma_H \\ \text{см} \end{cases}$$

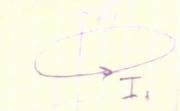
$$\varphi_{12} = \iint_{S_2} (\vec{B}_1, d\vec{S}_2) \geq 0 \quad d\vec{S}_2 = dS \cdot \vec{n}_2$$

$$M \geq 0$$

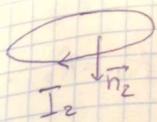


$$M_{12} > 0$$

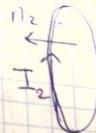
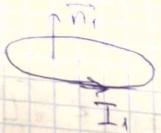
$$M_{21} > 0$$



$$M_{12} < 0$$



$$M_{21} < 0$$



$$M_{12} = M_{21} = 0$$

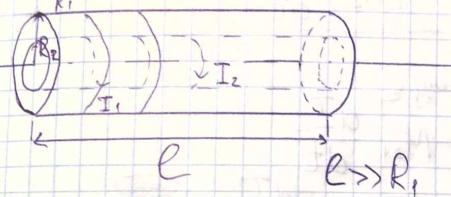
① $M \geq 0$ величина алгебраическая

$$\textcircled{2} \quad M_{12} = M_{21} = M$$

~ теорема взаимности

$$\textcircled{3} \quad |M| \leq \sqrt{L_1 L_2}$$

$$R_1, N_1, R_2, n_1 = \frac{N_1}{e}$$



$$R_2 < R_1$$

$$N_2 \rightarrow n_2 = \frac{N_2}{e}$$

$$\beta = \frac{\mu_0}{4\pi} (\text{SI})$$

$$1) B_1 = \beta \cdot 4\pi n_1 I_1$$

$$|\Phi_{12}| = B_1 \cdot S_2 \cdot N_2 = \\ = \underline{\beta \cdot 4\pi \frac{N_1 N_2}{e} S_2 I_1} \stackrel{f|M_{12}|I_1}{=}$$

$$|\Phi_{12}| = f|M_{12}|I_1$$

$$|M_{12}| = \underline{\beta \cdot 4\pi \frac{N_1 N_2}{e} S_2} = \\ = \mu_0 \frac{N_1 N_2}{e} \cdot S_2$$

$$2) B_2 = \beta \cdot 4\pi n_2 I_2$$

$$|\Phi_{21}| = B_2 \cdot S_1 N_1 = \beta \cdot 4\pi \frac{N_1 N_2}{e} S_1 I_2 = f|M_{21}|I_2$$

все второго
сolenoida
насе етименбей

$$|M_{21}| = \mu_0 \frac{N_1 N_2}{e} \cdot S_1$$

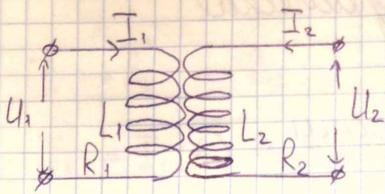
$$L = \frac{\mu_0 N^2 S}{l}$$

$$L_1 = \frac{\mu_0 N_1^2 S_1}{l}, \quad L_2 = \frac{\mu_0 N_2^2 S_2}{l}$$

$$M_{12} = M_{21} < \sqrt{L_1 L_2}$$

равенство будет достигнуто, если $R_1 = R_2$

6b-60 трансформатора



$$K_u = \left| \frac{U_1}{U_2} \right| = ?$$

$$\begin{aligned} I_1 R_1 &= U_1 + E_{\text{внг}} \underset{z}{=} \\ &= U_1 + E_{\text{внг-внг}} + E_{\text{внг-21}} = \\ &= U_1 - L_1 \frac{dI_1}{dt} - M_{21} \frac{dI_2}{dt} \end{aligned} \quad (2)$$

$$I_2 R_2 = U_2 - L_2 \underbrace{\frac{dI_2}{dt}}_{E_{\text{внг-21}}} - M_{12} \frac{dI_1}{dt}$$

$$\begin{cases} U_1 = I_1 R_1 + L_1 \frac{dI_1}{dt} + M_{21} \frac{dI_2}{dt} \\ U_2 = I_2 R_2 + L_2 \frac{dI_2}{dt} + M_{12} \frac{dI_1}{dt} \end{cases}$$

Таким 1) $R_1, R_2 \rightarrow 0$

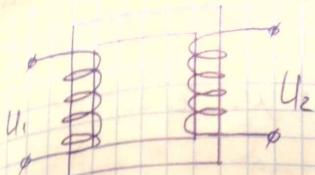
2) $I_2 = 0$ (характерной ход схемы)

$$\Rightarrow U_1 = L_1 \frac{dI_1}{dt}$$

$$U_2 = M_{12} \frac{dI_1}{dt}$$

$$K_u = \left| \frac{U_2}{U_1} \right| = \frac{|M_{12}|}{L_1} = \frac{N_2}{N_1} \frac{S_2}{S_1}$$

$$S_2 = S_1 \Rightarrow K_u = \frac{N_2}{N_1}$$



$$K_I = \frac{1}{K_u} = \frac{N_1}{N_2}$$

равенство остается ^{при этом} справедливо, даже если

$$I_2 \neq 0$$

Магнитная энергия



при размыкании кутора
наши блоки вспыхивают

$$I = I(t) \Rightarrow \Phi = \Phi(t)$$

работу совершают строны.
вихрев. электрич. поле

$$E_{\text{маг}} = \oint E_e d\ell = 0$$

$$\delta A = dq E_{c-\text{маг}} = I dt \cdot E_{c-\text{маг}}$$

$$E_{c-\text{маг}} = -f \frac{\partial \Phi}{\partial t} = -f \frac{\partial (fLI)}{\partial t} = -f^2 L \frac{dI}{dt}$$

$$\textcircled{=} -f^2 L I \cdot dI$$

$$\delta A = -dW_M \quad dW_M = f^2 L I \cdot dI$$

$$W_M = f^2 \frac{LI^2}{2} = \frac{\Phi^2}{2L}$$

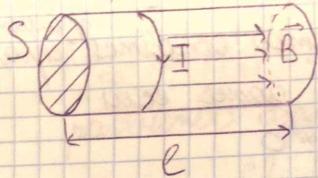
$$W_M = \begin{cases} \frac{LI^2}{2}, & \text{SI} \\ \frac{LI^2}{2C^2}, & \text{CGSM} \end{cases}$$

справедливо для
одиничного контура

!!!

где локализована энергия? (б нал)

$$N, n = \frac{N}{e}$$



$$B = \mu_0 n I = \mu_0 \frac{N}{e} I$$

$$W_M = \frac{LI^2}{2}$$

$$I = \frac{BE}{\mu_0 N}, L = \mu_0 \frac{N^2 S}{l}$$

$$W_M = \frac{\mu_0 N^2 S B^2 C^2}{2l \mu_0 N^2} = \frac{B^2}{2 \mu_0} \quad (SP)$$

V (объем)

$$W_M = \frac{B^2}{2 \mu_0} \quad (SI) - \text{помощь магнитной энергии}$$

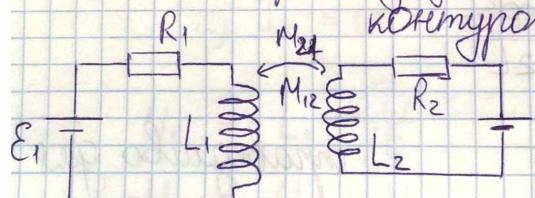
$$W_M = \frac{B^2}{8 \pi} \quad (CGSM)$$

$$W_M = \iiint_V w_M dV$$

$$w = w_M + w_{ex} = \frac{B^2}{2 \mu_0} + \frac{\epsilon_0 E^2}{2} \quad (SI)$$

$$\frac{B^2}{8 \pi} + \frac{E^2}{8 \pi} \quad (CGSM)$$

Энергия двух индуктивных связанных катушек



$$W_M = ?$$

$$W_M = ? \frac{L_1 I_1^2}{2} + \frac{L_2 I_2^2}{2}$$

$$I_1 R_1 = E_1 + E_{1 \text{ изнг}} = E_1 - L_1 \frac{dI_1}{dt} - M_{21} \frac{dI_2}{dt} \quad | \cdot I_1 dt$$

$$+ \quad E_{1 \text{ изнг}}$$

$$I_2 R_2 = E_2 + E_{2 \text{ изнг}} = E_2 - L_2 \frac{dI_2}{dt} - M_{12} \frac{dI_1}{dt} \quad | \cdot I_2 dt$$

$$(I_1 k_1 + I_2 k_2) dt = (\overbrace{I_1 \epsilon_1 + I_2 \epsilon_2}^{\partial A_{\text{vacm}}}) dt - L_1 I_1 dI_1 -$$

$$- L_2 I_2 dI_2 - M_{21} dI_2 I_1 - M_{12} dI_1 I_2$$

$$\frac{\partial A_{\text{vacm}}}{\partial W_M} = \frac{\partial Q_{\text{exch}}}{\partial W_M} + L_1 I_1 dI_1 + L_2 I_2 dI_2 + M_{21} dI_2 I_1 +$$

$$+ M_{12} dI_1 I_2$$

dW_M

$$\partial A_{\text{vacm}} = \partial Q_{\text{exch}} + dW_M$$

$$dW_M = \underbrace{(L_1 I_1 + M_{12} I_2)}_{\frac{\partial W_M}{\partial I_1}} dI_1 + \underbrace{(L_2 I_2 + M_{21} I_1)}_{\frac{\partial W_M}{\partial I_2}} dI_2$$

$$\frac{\partial^2 W_M}{\partial I_1 \partial I_2} = \frac{\partial^2 W_M}{\partial I_2 \partial I_1}$$

$$\frac{\partial W_M}{\partial I_1} = L_1 I_1 + M_{12} I_2 \Rightarrow \frac{\partial^2 W_M}{\partial I_1 \partial I_2} = M_{12}$$

$$\frac{\partial W_M}{\partial I_2} = L_2 I_2 + M_{21} I_1 \Rightarrow \frac{\partial^2 W_M}{\partial I_2 \partial I_1} = M_{21}$$

$M_{12} = M_{21} = M$ — по к-ю теореме взаимности

$$dW_M = (L_1 I_1 dI_1 + L_2 I_2 dI_2 + \underbrace{M(I_1 dI_2 + I_2 dI_1)}_{dI_1 I_2})$$

$$W_M = \frac{L_1 I_1^2}{2} + \frac{L_2 I_2^2}{2} + M I_1 I_2$$

$M I_1 I_2$ — энергия взаимодействия

Обобщение электродинамики на случай быстропрерывного (реквазистатич.) поля

Обобщение электродинамики
на случай бесструнчен
(неквазистат.) пачей

$$\textcircled{1} \quad \oint_{(S)} (\vec{B}, d\vec{S}) = 0 \quad (\text{нет малых зарядов})$$

$$\textcircled{2} \quad \oint_{(S)} (\vec{E}, d\vec{S}) = k \cdot 4\pi I_{\text{оквад}} = k \cdot 4\pi \iiint_{(V)} j dV$$

$$\vec{E}_{\text{рад}}(r) = k \frac{q}{r^3} \vec{r} \quad \vec{F}_{\text{агу}} \sim \frac{1}{r^3} \vec{F}$$

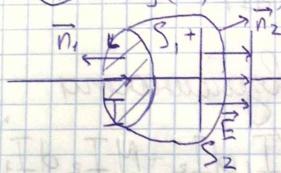
не справедливо для бесструнчен
пачей. пока не учтем излучение

$$\textcircled{3} \quad \oint_{(S)} (\vec{E}_{\text{кул}}, d\vec{l}) = - f \iint_{(S)} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} d\vec{S}$$

$$\vec{E} = \vec{E}_{\text{кул}} + \vec{E}_{\text{кул}} \quad \oint_{(L)} \vec{E}_{\text{кул}} d\vec{l} = 0$$

$$\vec{B} \rightarrow \vec{E}$$

$$\textcircled{4} \quad \oint_{(S)} (\vec{B}, d\vec{l}) = \beta \cdot 4\pi I_{\text{оквад}} = \beta \cdot 4\pi \iiint_{(V)} j d\vec{S}$$



$$j_{n_2} = 0$$

$$j_{n_1} \neq 0$$

S_1 - намагнитная пластина

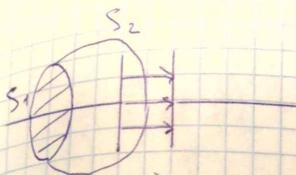
S_2 - шапка (недамнит. поб-мб)

$$\textcircled{4} \quad \oint_{(S)} (\vec{B}, d\vec{l}) = \beta \cdot 4\pi \iint_S \vec{j}_z dS = \beta \cdot 4\pi \iint_S \left(\vec{j} + \frac{1}{k\pi} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right) d\vec{S}$$

$$\vec{E} \rightarrow \vec{B}$$

С-ма ур-ний Максвелла в вакууме

II лекция



$$\oint_{(S)} (\vec{E}, d\vec{S}) = k \cdot 4\pi q$$

$$S = S_1 + S_2$$

$$\oint_{(S)} \vec{E} d\vec{S} = k \cdot 4\pi q$$

$$\frac{dq}{dt} = - \oint_{(S)} \vec{j} d\vec{S} \quad (\text{з.-н сохранение электрич. заряда})$$

$$\oint_{(S)} \vec{E} d\vec{S} = - k \cdot 4\pi \oint_{(S)} \vec{j} d\vec{S}$$

$$\oint_{(S)} (\vec{E} + k \cdot 4\pi \vec{j}) d\vec{S} = 0$$

$$\oint_{(S)} (\vec{j} + \frac{1}{k \cdot 4\pi} \vec{E}) d\vec{S} = 0$$

$$\vec{j}_{\text{св}} = \frac{1}{k \cdot 4\pi} \vec{E} \quad (\text{плотность тока смещения в вакууме})$$

$$k = \begin{cases} 1, & \text{CGSE} \\ \frac{1}{4\pi \epsilon_0}, & \text{SI} \end{cases}$$

$$\vec{j}_{\Sigma} = \vec{j} + \vec{j}_{\text{св}} \quad (\text{макс полного тока всегда замкнута})$$

между боковыми конденсаторами есть ток смещения

$$\beta = \begin{cases} \frac{\mu_0}{4\pi}, & \text{SI} \\ \frac{1}{c}, & \text{CGSE} \end{cases}$$

$$f = \begin{cases} 1, & \text{SI} \\ \frac{1}{c}, & \text{CGSE} \end{cases}$$

$$k = \begin{cases} \frac{1}{4\pi\epsilon_0}, & \text{SI} \\ 1, & \text{CGSE} \end{cases}$$

$$\oint (\vec{B}, d\vec{S}) = 0$$

$$\oint (\vec{E}, d\vec{S}) = \begin{cases} \frac{1}{\epsilon_0} \iiint_V p dV, & \text{SI} \\ \frac{4\pi}{c} \iint_S p dV, & \text{CGSE} \end{cases}$$

$$\oint (\vec{E}, d\vec{E}) = \begin{cases} - \iint_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} d\vec{S}, & \text{SI} \\ -\frac{1}{c} \iint_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial E} d\vec{S}, & \text{CGSE} \end{cases}$$

$$\oint (\vec{B}, d\vec{E}) = \begin{cases} \mu_0 \iint_S (\vec{j} + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}) d\vec{S}, & \text{SI} \\ \frac{4\pi}{c} \iint_S (\vec{j} + \frac{1}{4\pi} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}) d\vec{S}, & \text{CGSE} \end{cases}$$

$$\mu_0 \cdot \epsilon_0 = \frac{1}{c}$$

Электромагнитное поле состоит из \vec{E} и \vec{B}

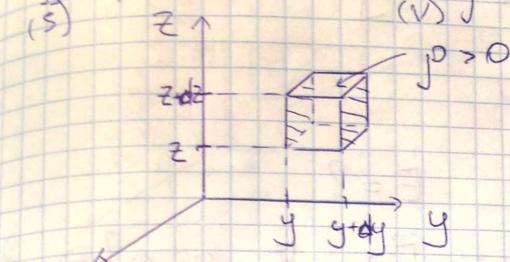
$$\vec{E} \Leftarrow \vec{B}$$

$\uparrow \downarrow$
 $\uparrow \downarrow$
 $\leftarrow \rightarrow$

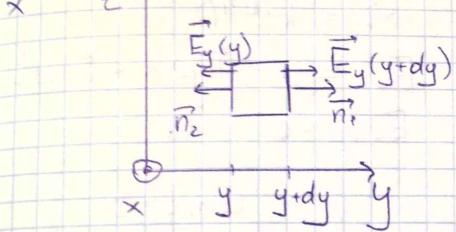
источники электромагнитного поля
(заряда и тока)

Уравнение Максвелла в
дифференциальной форме

$$\oint \oint (\vec{E}, d\vec{S}) = k \cdot 4\pi \iiint p dV$$



$$dV = dx dy dz$$



$$\Phi_{E_y}^P = E_y(y+dy) dx dz -$$

$$- E_y(y) dx dz =$$

$$= \frac{\partial E_y}{\partial y} dy dx dz$$

$$\Phi_{E_z}^P = \frac{\partial E_z}{\partial z} dz$$

$$\Phi_{E_z} = E_z(z+dz) dx dy - E_z(z) dx dy = \frac{\partial E_z}{\partial z} dz dx dy$$

$$\Phi_{E_x} = \frac{\partial E_x}{\partial x} dx dy dz$$

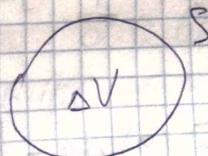
$$\Phi = \Phi_{E_x} + \Phi_{E_y} + \Phi_{E_z} = \underbrace{\left(\frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z} \right)}_{\text{div } \vec{E}} dx dy dz$$

$$= k \cdot 4\pi \int p dV$$

$$1) \text{div } \vec{E} = k \cdot 4\pi p$$

$$\text{div } \vec{A} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\oint \oint \vec{A} \cdot d\vec{S}}{\Delta V}$$

$$\Delta V \rightarrow 0 \Rightarrow \iiint p dV = p \cdot \Delta V$$

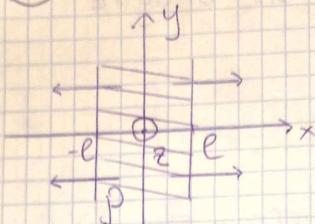


① Дано \vec{E}

Найти источник поля (P)

$$P = \frac{1}{k \cdot 4\pi} \left(\frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z} \right)$$

②



$$\vec{E} = ?$$

$$\vec{E} = \{ E_x, 0, 0 \} \Rightarrow \frac{\partial E_x}{\partial x} = k \cdot 4\pi P$$

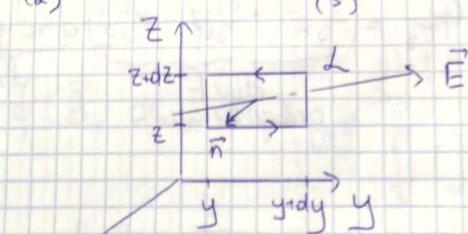
$$E_x = k \cdot 4\pi P x + \text{Const}$$

$$E_x(x=0) = 0$$

$$\text{Const} = 0$$

$$E_x = k \cdot 4\pi P x$$

$$\phi(\vec{E}, d\vec{e}) = -f \iint_{(S)} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} d\vec{S}$$



$$B \text{ вдоль } zoy$$

$$\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} d\vec{S} = \frac{\partial B_x}{\partial t} dS$$

$$B_n = B_x$$

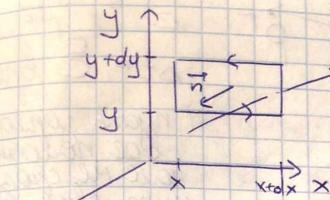
$$E_y(z) dy + E_z(y+dy) dz - E_y(z+dz) dy - E_z(y) dz =$$

$$= (E_z(y+dy) - E_z(y)) dz + (E_y(z) - E_y(z+dz)) dy =$$

$$= \frac{\partial E_z}{\partial y} dy dz - \frac{\partial E_y}{\partial z} dz dy = \left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) dz dy =$$

$$= - \oint \vec{B}_x dy dz$$

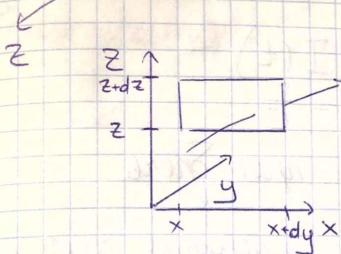
$$\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} = - \oint \vec{B}_x | \cdot \vec{i} \cdot \vec{j} \cdot \vec{k} \rangle$$



$$B_n = B_z$$

$$\vec{E} = \{E_x, E_y\}$$

$$(2) \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} = - \oint \vec{B}_z | \cdot \vec{i} \cdot \vec{k} \rangle$$



$$B_n = -B_{xy}$$

$$\vec{E} = \{E_x, E_z\}$$

$$(3) \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} = - \oint \vec{B}_y | \cdot \vec{j} \cdot \vec{k} \rangle$$

rot $\vec{E} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x & E_y & E_z \end{vmatrix} = \vec{i} \left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) + \vec{j} \left(\frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right)$

помимо

$$3) \text{rot } \vec{E} = - \oint \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = - \oint \dot{\vec{B}}$$

$$4) \text{rot } \vec{B} = \beta \cdot 4\pi (\vec{j} + \vec{j}_{\text{ cur}}), \quad \vec{j}_{\text{ cur}} = \frac{1}{4\pi\mu_0} \vec{E}$$

$$\text{rot } \vec{A} = \lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{\oint (\vec{A}, d\vec{l})}{\Delta S}$$

интегральное уравнение несёт большие информационные, чем дифференциальные

$$E_z = 0$$

$$\oint (\vec{E}, d\vec{l}) = 0 \quad (\text{cmam.})$$

Квазистационарный ток
(отказываешь от постоянного тока, но норма
постоянной)

$$\vec{E} \neq \vec{B}$$

\downarrow
 (P, J)

$$q \rightarrow \vec{r}$$

$$E = \frac{kq}{r^2}$$

$\Delta t = \frac{r}{c}$ время залета
(пустя заряд излучил
свое излучение
но не сразу же име-
ним свое излучение)

$$\vec{J} \vec{F} \otimes \vec{B}$$

$$B \sim I(t)$$
$$\Delta t = \frac{r}{c}$$

этим временем хотим пренебречь

$T \gg \Delta t$ (T -период изменения силы тока)

$$\overbrace{\text{имм}}$$

$$r \sim l, \lambda = cT \quad | \quad (l \ll \lambda)$$

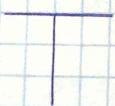
запаздывание можно пренебречь, если волна
менее уси., стоящие волны.

Это значит $I_1(t) = I_2(t)$

Справедливо в электромеханике

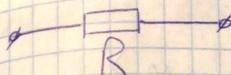
Несправедливо в оптике и где импульсы

Рассматриваем процесс, происход. в электрома-
нике



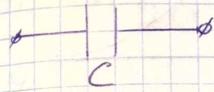
Понятие идеальных элементов

① Резистор



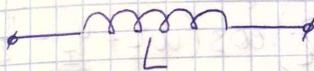
\times , \times резистор идеальной, если у него есть только амперные св-ва

② Конденсатор



\times , \times

③ Катушка

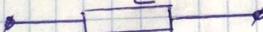


\times , \times

Понятие генератора

любой из этих элементов, который подключен к звуковому источнику

Z



$$I(t) = I_0 \cos(\omega t + \varphi_I)$$

$$U(t) = U_0 \cos(\omega t + \varphi_u)$$

м.к. элементом может быть
так частота определяется
одной и той же

$$R = \frac{U_0}{I_0}$$

даем амплитудное значение
импеданса $Z = \frac{U_0}{I_0}$ - характеризует св-ва
генератора в цепи



заноздование чест, тока супроводит з-н. Ана
б касиогори шамен брешен

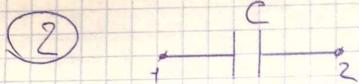
$$U(t) = R I(t)$$

$$U_0 \cos(\omega t + \varphi_u) = R I_0 \cos(\omega t + \varphi_I)$$

$$U_0 = R I_0$$

$$Z_R = \frac{U_0}{I_0} = R$$

$$\varphi_u = \varphi_I,$$



$$q(t) = \int I(t) dt$$

$$C = \frac{q}{U} \rightarrow U(t) = \frac{q(t)}{C}$$

$$U(t) = \frac{1}{C} \int I(t) dt = \frac{I_0}{C} \int \cos(\omega t + \varphi_I) dt =$$

$$= \frac{I_0}{\omega C} \sin(\omega t + \varphi_I), = \left(\frac{I_0}{\omega C} \right) \cos\left(\omega t + \varphi_I - \frac{\pi}{2}\right)$$

$$U_0 = \frac{I_0}{\omega C} \Rightarrow Z_C = \frac{1}{\omega C}$$

$$\varphi_u = \varphi_I - \frac{\pi}{2} \Rightarrow \varphi_u - \varphi_I = -\frac{\pi}{2}$$

Напряжение на $\frac{\pi}{2}$ отстает
от тока



нальше преобразует E_{c-ung}

$$E_{c-ung} = -L \frac{dI}{dt}$$

$$I(t) = U + E_{c-ung} = U - L \frac{dI}{dt} \quad (\text{з-н. Ана гул зеогр. гармона иену})$$

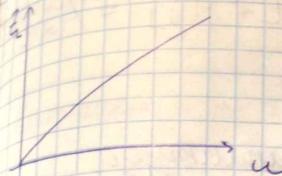
$$U = L \frac{dI}{dt}$$

$$U_0 \cos(\omega t + \varphi_u) = L \frac{d(I \cos(\omega t + \varphi_I))}{dt} = -I \omega L \sin(\omega t + \varphi_I)$$

$$= I_0 \omega L \cos(\omega t + \varphi_I + \frac{\pi}{2})$$

$$U_o = U_0 \\ U_o = \varphi_I + \frac{\pi}{2}$$

напряжение на катушке на $\frac{\pi}{2}$ опережает значение тока
согласно закону Фарадея
переменного тока

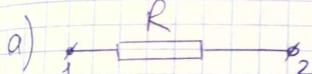
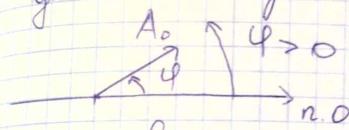


ток постоянный, если $\omega = 0$

1) Метод векторных диаграмм (МВД)

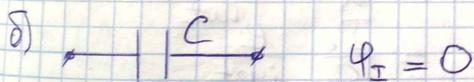
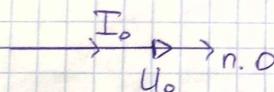
$$S(t) = A_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

длина вектора пропорциональна амплитуде A_0
(инвестран метод)

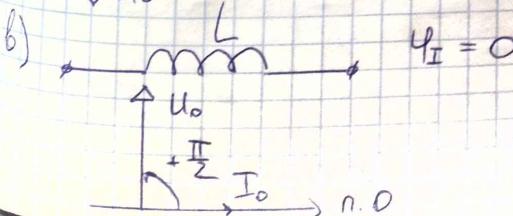
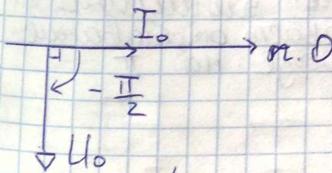


$$\varphi_I = 0^\circ$$

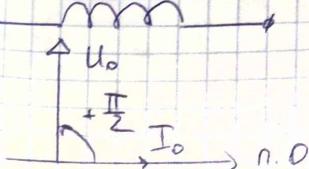
векторная диаграмма для
резистора



$$\varphi_I = 0^\circ$$



$$\varphi_I = 0^\circ$$



② имена комплексных амплитуд (МКА)

$$e^{i\varphi} = \cos\varphi + i\sin\varphi - \text{ко-ва Эйнера}$$

$$S(t) = A_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\hat{S}(t) = A_0 [\cos(\omega t + \varphi) + i \sin(\omega t + \varphi)] = A_0 e^{i\omega t}$$

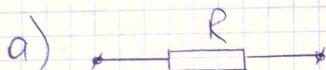
$$= A_0 e^{i\varphi} e^{i\omega t} = \hat{A} e^{i\omega t}$$

$\hat{A} = A_0 e^{i\varphi}$ - комплексная амплитуда

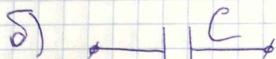
$$I(t) = I_0 \cos(\omega t + \varphi_I) \rightarrow \hat{I}(t) = \hat{I}_0 e^{i\omega t} = I_0 e^{i\varphi_I}$$

$$U(t) = U_0 \cos(\omega t + \varphi_U) \rightarrow \hat{U}(t) = \hat{U}_0 e^{i\omega t} = U_0 e^{i\varphi_U}$$

$$\hat{Z} = \frac{\hat{U}_0}{\hat{I}_0}$$



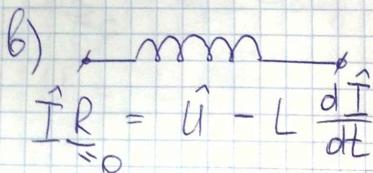
$$\hat{U} = R \hat{I} \rightarrow \hat{Z} = \frac{\hat{U}_0}{\hat{I}_0} = R$$



$$\hat{U} = \frac{1}{C} \hat{q} = \frac{1}{C} \int \hat{I} dt = \frac{\hat{I}_0}{C} \frac{e^{i\omega t}}{i\omega}$$

$$\hat{Z}_c = \frac{1}{i\omega C} = -\frac{i}{\omega C}$$

комплексной амплитуды показывает отставание по фазе на $\frac{\pi}{2}$



$$\hat{I} = L \frac{d\hat{I}}{dt} = L \hat{I}_0 (i\omega) e^{i\omega t}$$

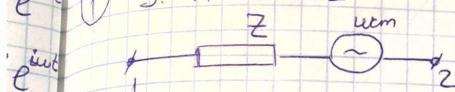
$$\hat{E}_L = i \omega L$$

показываем на фазе на $\frac{\pi}{2}$ сдвиг

| Элемент | Обознч. | Z | Векторн. диагр. | Z |
|-------------|---------|----------------------|-----------------|-----------------------|
| Резистор | | R | | R |
| Конденсатор | | $\frac{1}{\omega C}$ | | $-\frac{i}{\omega C}$ |
| Индуктор | | $i \omega L$ | | $i \omega L$ |

Падаем закон переменного тока

① З.-Н. Ока



- Есть ли в источнике не гармо-
ническая составляющая?
- пренебрегаем гармониками

$$\hat{I} \hat{Z} = \hat{E} + \hat{U}_{12}$$

запись в комплексных числах. Будем учитывать фаз.

$$\hat{S}_1(t) = \hat{A}_1 e^{i\omega t} = A_{10} e^{i\varphi_1} e^{i\omega t}$$

$$\hat{S}_2(t) = \hat{A}_2 e^{i\omega t} = A_{20} e^{i\varphi_2} e^{i\omega t}$$

$$\begin{aligned} \hat{S} &= \hat{S}_1 + \hat{S}_2 = (A_{10} e^{i\varphi_1} + A_{20} e^{i\varphi_2}) e^{i\omega t} = \\ &= \underbrace{(\hat{A}_1 + \hat{A}_2)}_{\hat{A}} e^{i\omega t} \end{aligned}$$

таким образом можно записывать

$$\hat{I} \hat{Z} = \hat{E} + \hat{U}_{12} \quad (\text{с учетом фазы})$$

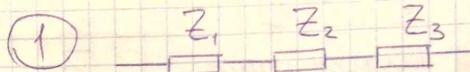
$$1) \sum_{k=1}^n \hat{I}_k = 0$$

$$\cancel{\sum_k I_k}$$

$$2) \sum_k \hat{I}_k \hat{Z}_k = \sum_n \hat{E}_n$$

(справедливо для замкнутой контуров, потому что есть контур, охватывающий все ветви контура)

Составное двухполюсник



$$Z_{\text{общ}} \neq Z_1 + Z_2 + Z_3 + \dots + Z_N \quad (\text{это равенство не выполняет правило соотношения})$$

$$Z_R = R$$

$$Z_C = \frac{1}{i\omega C}$$

$$\hat{Z}_L = i\omega L$$

$$\hat{I}_1(t) = \hat{I}_2(t) = \hat{I}_3(t) = \dots = \hat{I}_N(t) \equiv \hat{I}(t)$$

$$\hat{U}(t) = \hat{Z}_{\text{общ}} \hat{I}(t)$$

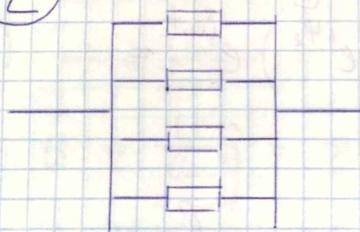
$$\hat{U}_{\text{общ}} = \sum_{n=1}^N \hat{U}_n$$

$$\hat{Z}_{\text{общ}} = \frac{\hat{U}_o}{\hat{I}_o} = \frac{\hat{Z}_1 \hat{I}_o + \hat{Z}_2 \hat{I}_o + \dots + \hat{Z}_N \hat{I}_o}{\hat{I}_o}$$

$$\hat{Z}_{\text{общ}} = \sum_{n=1}^N \hat{Z}_n$$

$$\hat{Z}_{\text{общ}} = Z e^{i\varphi}$$

②



$$\frac{1}{\hat{Z}_{\text{общ}}} = \frac{1}{\hat{Z}_1} + \frac{1}{\hat{Z}_2} + \dots + \frac{1}{\hat{Z}_N}$$

$$\hat{U}_1(t) = \hat{U}_2(t) = \dots = \hat{U}_N(t) \equiv \hat{U}(t)$$

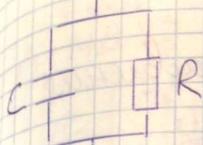
$$\hat{I}_{\text{общ}}(t) = \hat{I}_1(t) + \hat{I}_2(t) + \dots + \hat{I}_N(t)$$

$$\frac{1}{\hat{Z}_{\text{общ}}} = \frac{1}{\hat{Z}_{\text{общ}} o} = \frac{\sum_{n=1}^N \hat{I}_n o}{\hat{U}_o} = \frac{1}{\hat{Z}_1} + \frac{1}{\hat{Z}_2} + \dots + \frac{1}{\hat{Z}_N}$$

Тема №2

① Конденсатор с умножкой

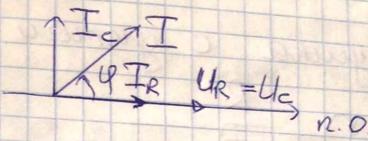
1) МВД



$$Z = ?$$

$$Z_L = R$$

$$Z_C = \frac{1}{\omega C}$$



$$Z = \frac{U}{I} = \frac{U}{\sqrt{I_R^2 + I_C^2}} = \frac{U}{\sqrt{\frac{U^2}{R^2} + \frac{U^2}{Z_C^2}}} =$$

$$Z = \frac{1}{\sqrt{\frac{Z_C^2 + R^2}{Z_C^2 R^2}}} = \frac{R}{\cancel{(R^2 + (\omega C)^2)}} =$$

$$= \frac{R}{\sqrt{1 + (R \omega C)^2}}$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{I_C}{I_R} = \frac{U}{Z_C} = \frac{R}{Z_C} = \omega R C$$

2) МКА

$$\hat{I} = \hat{I}_R + \hat{I}_C = \frac{\hat{U}}{\hat{Z}_R} + \frac{\hat{U}}{\hat{Z}_C} = \hat{U} \left(\frac{1}{R} + i\omega C \right)$$

$$\hat{Z}_C = \frac{1}{i\omega C}$$

$$\hat{Z} = \frac{\hat{U}}{\hat{I}} = \frac{1}{\frac{1}{R} + i\omega C} = \frac{R}{1 + i\omega RC}$$

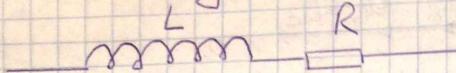
$$|\hat{Z}| = Z = \frac{R}{\sqrt{1 + (\omega RC)^2}}$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\operatorname{Im} \hat{Z}}{\operatorname{Re} \hat{Z}}$$

$$3) \frac{1}{\hat{Z}_{\text{общ}}^1} = \frac{1}{\hat{Z}_R} + \frac{1}{\hat{Z}_C} = \frac{1}{R} + i\omega C$$

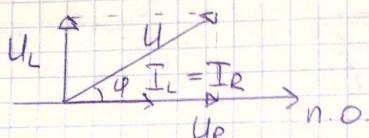
$$= \frac{1+i\omega RC}{R}$$

(2) Катушка с учетом сопротивления



$$\hat{Z}_{\text{общ}}^1 = ?$$

1) МВД



$$U = \sqrt{U_R^2 + U_L^2} = \sqrt{I^2 R^2 + I^2 (\omega L)^2}$$

$$Z = \frac{U}{I} = \sqrt{R^2 + (\omega L)^2}$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{U_L}{U_R} = \frac{\omega L}{R}$$

2) МКА

$$\hat{U} = \hat{U}_R + \hat{U}_L = \hat{I}R + \hat{I}(i\omega L)$$

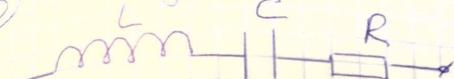
$$\hat{Z} = \frac{\hat{U}}{\hat{I}} = R + (i\omega L)$$

$$Z = |\hat{Z}| = \sqrt{R^2 + (\omega L)^2}$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\operatorname{Im} \hat{Z}}{\operatorname{Re} \hat{Z}} = \frac{\omega L}{R}$$

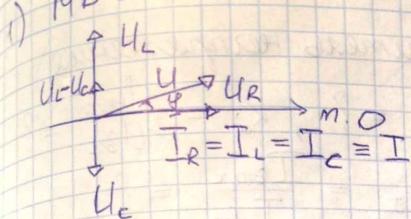
$$3) \hat{Z} = \hat{Z}_R + \hat{Z}_L = R + i\omega L$$

3) Используя методом контур



$Z_{общ} = ?$

NB D

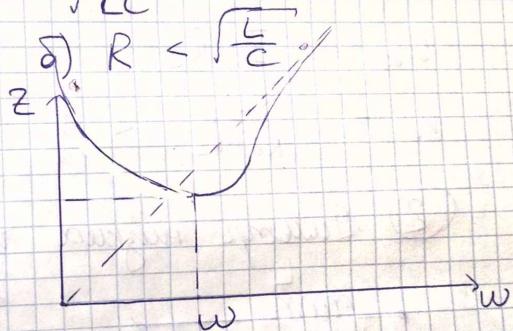
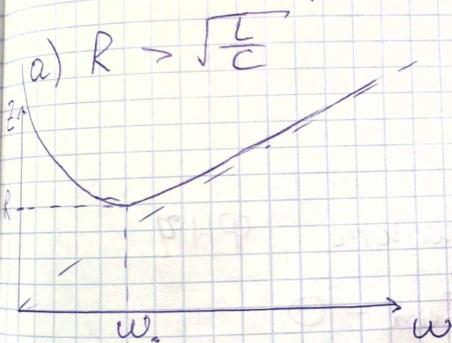


$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{U_L - U_C}{U_R} = \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}$$

$$U = \sqrt{U_R^2 + (U_L - U_C)^2} = \sqrt{(IR)^2 + I^2(\omega L - \frac{1}{\omega C})^2}$$

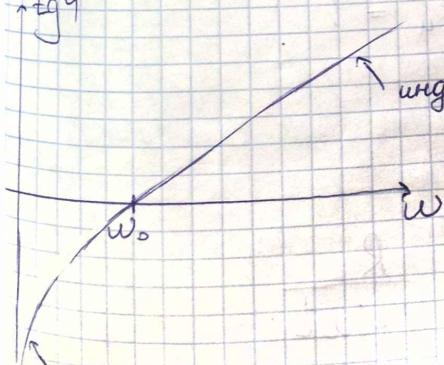
$$Z = \frac{U}{I} = \sqrt{R^2 + (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2}$$

$$Z_{min} = R \text{ при } \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$



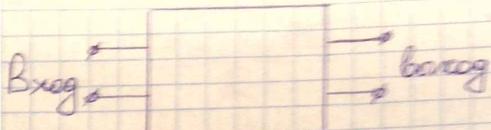
$\operatorname{tg} \varphi$

индуктивный характер



линейчатый характер

Индуктивность



① Токомежуточный (действие напрежения)

$U_{Bc} = I(R_1 + L) \quad k_u = ?$

$I_Bc = ? \quad k_I = \frac{I_Bc}{I} = ?$

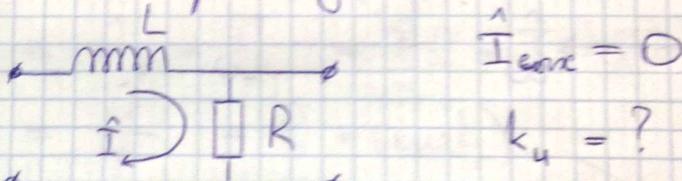
базовый размагнит $I_{B0c} = 0$

$$U_{Bc} = I(R_1 + L)$$

$$U_{B0c} = I \cdot R_1$$

$$k_u = \frac{R_1}{R_1 + L} < 1$$

② Формулъ низких частот ΦH

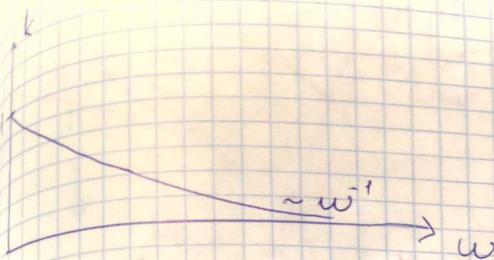


$$\hat{U}_{Bc} = \hat{I}(Z_L + R)$$

$$\hat{U}_{B0c} = \hat{I} \cdot R$$

$$k_u = \frac{\hat{U}_{B0c}}{\hat{U}_{Bc}} = \frac{R}{R + Z_L} = \frac{R}{R + i\omega L}$$

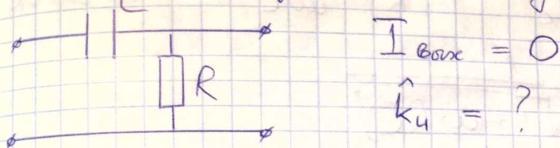
$$k_u \equiv |k_u| = \frac{R}{\sqrt{R^2 + (\omega L)^2}}$$



$$\omega L \gg R$$

басовые частоты
отсекаются

③ Дифференцир. цепочка где перемен. напряжение



$$I_{BOC} = 0$$

$$\hat{k}_u = ?$$

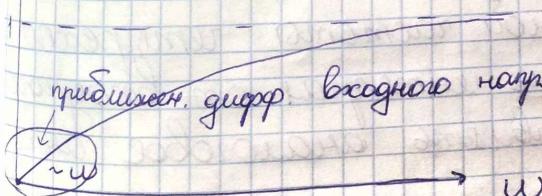
$$\hat{U}_{BOC} = \hat{I} (R + \hat{Z}_c)$$

$$\hat{U}_{BOC} = \hat{I} R$$

$$\hat{k}_u = \frac{\hat{U}_{BOC}}{\hat{U}_{BOC}} = \frac{R}{R + \hat{Z}_c} = \frac{R}{R + \frac{1}{i\omega C}} = \frac{i\omega CR}{1 + i\omega RC}$$

$$k_u \equiv |\hat{k}_u| = \frac{\omega RC}{\sqrt{1 + (\omega RC)^2}}$$

$$(\omega RC)^2 \ll 1 \Rightarrow k_u \sim \omega RC$$

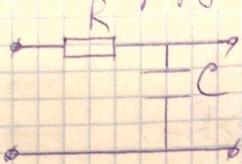


приблизит. дифф. входного напряжения

$$\hat{U}_{BOC} = \hat{U}_o e^{i\omega t}$$

$$\frac{d\hat{U}_{BOC}}{dt} = \hat{U}_o \cdot (i\omega) e^{i\omega t}$$

④ Чимпулгужын шекең



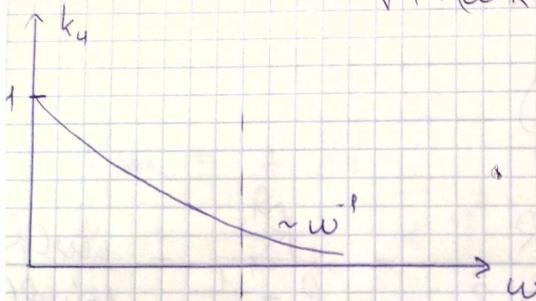
$$\hat{U}_{B0x} = \hat{I} (R + \hat{Z}_c)$$

$$\hat{U}_{B0x} = \hat{I} \hat{Z}_c$$

$$k_u = \frac{\hat{Z}_c}{R + \hat{Z}_c} = \frac{\frac{1}{i\omega C}}{R + \frac{1}{i\omega C}} = \frac{1}{1 + i\omega CR}$$

$$k_u \equiv |k_u| = \frac{1}{\sqrt{1 + (\omega RC)^2}}$$

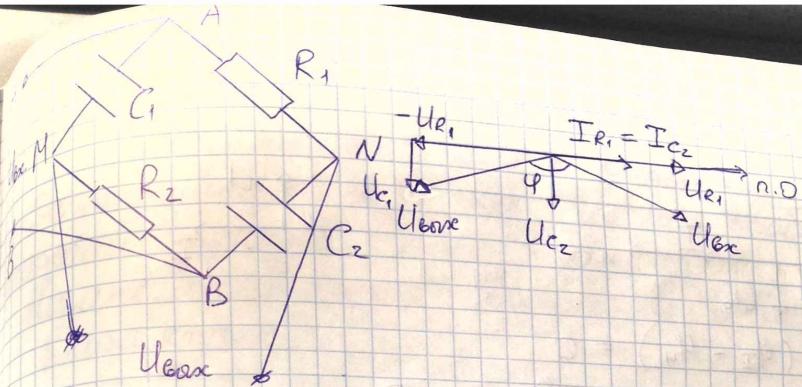
$$(\omega RC)^2 \gg 1$$



$$\hat{U}_{B0x} = \hat{U}_0 e^{i\omega t}$$

$$\int \hat{U}_{B0x} dt = \frac{\hat{U}_0}{i\omega} e^{i\omega t}$$

Напінал с определенной частотой генератором можем давать импульсы от входного напряжения, т.е. осуществлять аналоговое управление.



Разобрано замань

Работа и мощность в
систе переменного тока

$$dA = U(t) dq = U(t) I(t) dt \Rightarrow P(t) = \frac{dA}{dt}$$

$$dq = I(t) dt$$

$$P(t) = U(t) I(t)$$

$$U = U_0 \cos(\omega t + \varphi_U)$$

$$I = I_0 \cos(\omega t + \varphi_I)$$

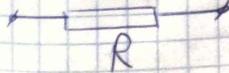
$$P(t) = I_0 U_0 \cos(\omega t + \varphi_U) \cos(\omega t + \varphi_I)$$

$$\langle P(t) \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T I_0 U_0 \cos(\omega t + \varphi_U) \cos(\omega t + \varphi_I) dt$$

$$P(t) = \frac{1}{2} I_0 U_0 \left[\cos(2\omega t + \varphi_U + \varphi_I) + \cos(\varphi_I - \varphi_U) \right]$$

$$\langle P \rangle = \frac{1}{2} I_0 U_0 \cos(\varphi_I - \varphi_U)$$

①

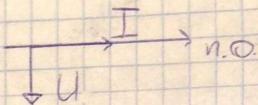


$$\langle P_R \rangle = \frac{1}{2} I_0 U_0$$

$$U_{3\phi} = \frac{U_0}{\sqrt{2}}, I_{3\phi} = \frac{I_0}{\sqrt{2}}$$

$$\langle P_R \rangle = U_{3\phi} \cdot I_{3\phi} = I_{3\phi}^2 R = \frac{U_{3\phi}^2}{R}$$

асимметрическая нагрузка



$$\cos(\varphi_I - \varphi_u) = 0$$

$$\langle P_c \rangle = \langle P_L \rangle = 0$$

реактивные нагрузки

$$\langle P \rangle \leq \langle P_R \rangle$$

$$|\cos(\varphi_I - \varphi_u)| \leq 1$$

можность наблюдаем при переходе от источника к потребителю

$$\cos(\varphi_I - \varphi_u) < 0 \Rightarrow \langle P \rangle < 0 ?$$

физически это значит, энергия закапливается в провод - это невозможно (если только там есть источники, тогда это возможно).

$$U(t) = U_0 \cos(\omega t + \varphi_u) \rightarrow \hat{U}(t) = U_0 [\cos(\omega t + \varphi_u) + i \sin(\omega t + \varphi_u)] \\ = U_0 e^{i\varphi_u} e^{i\omega t} = \hat{U}_0 e^{i\omega t}$$

$$I(t) = I_0 \cos(\omega t + \varphi_I) \rightarrow \hat{I}(t) = \hat{I}_0 e^{i\omega t}$$

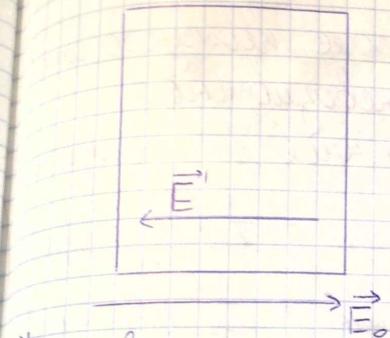
$$\langle P \rangle = \frac{1}{4} (\hat{I}_0 \hat{U}_0^* + \hat{I}_0^* \hat{U}_0)$$

$$\hat{I}_0^* = I_0 e^{-i\varphi_I} \quad \begin{matrix} \text{кашикено} \\ \text{"complex conjugate"} \end{matrix}$$

$$\hat{U}_0^* = U_0 e^{-i\varphi_u}$$

Диэлектрическое поле и процесс в веществе
 Электрическое поле в веществе
 Диэлектрики - это б-ва, где нет свободных
 нейтронов заряда.
 Наиболее остатается связан. б б-в.

Диэлектрик



E-состоит из поле.

$$(\Delta\varphi)_{\text{нус}} = \frac{q_{\text{своб}}}{C_0}$$

$$(\Delta\varphi)_{\text{запач}} = \frac{q_{\text{своб}}}{C}$$

$$E = \frac{C}{C_0}$$

$$\vec{E} = \vec{E}_0 + \vec{E}'$$

$$|\vec{E}'| < |\vec{E}_0|$$

$$q_{\text{своб}} = \text{const}$$

заряд на единице конденсатора

$$C = \frac{q}{\Delta\varphi}$$

$$\Rightarrow C > C_0, \text{ т.к. } (\Delta\varphi_{\text{нус}}) > (\Delta\varphi_{\text{запач}})$$

диэлектрическая проницаемость

$$\tilde{\epsilon} = \frac{\epsilon}{C_0} \quad - \text{относит. диэл. проницаемость (SI)}$$

$$\tilde{\epsilon} = 1,006 \quad - \text{воздух}$$

$$5-7 \quad - \text{стекло}$$

$$81 \quad - \text{вода}$$

в статике
 для постоянного

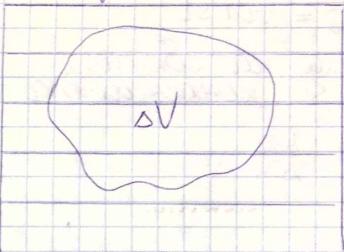
Макроскопическая (установленные) величины в веществе



на микроволвовом в веществе есть
поля, т.к. зарядов в в-ве постоянно
двигаются
 $p(t)$
 $p(t, r)$

описать поле каждого атома
и молекулы задача нормы невозможна!

Макрополя - это среднестатистика от микрополей



$$\vec{E}_{\text{макро}} = \frac{1}{\Delta V} \iiint_{(\Delta V)} \vec{E}_{\text{микро}} dV$$

$$\vec{B}_{\text{макро}} = \frac{1}{\Delta V} \iiint_{(\Delta V)} \vec{B}_{\text{микро}} dV$$

определение

будем говорить только об
установленных полях

ΔV - физически бесконечно
малый объем

Вектор поляризации
Поляризация - это процесс

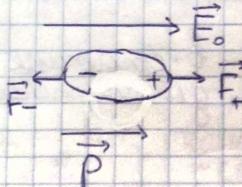
$$\vec{E}_0 = 0$$



неподвижная
молекула

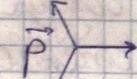
поляризация неподвижной
молекулы

$$\vec{E}_0 \neq 0$$



$$\vec{P}$$

$$\vec{E}_0 = 0$$



$$\langle \vec{P} \rangle = 0$$

поляризованная
молекула

$$\vec{E}_0 \neq 0$$



$$\langle \vec{P} \rangle \neq 0$$

поляризованная
молекула

$\Delta \vec{P}$ - суммарный импульс
ионизированной частицы
 ΔV

$$\Delta \vec{P} \sim \frac{\Delta V}{\vec{P}}$$

$$\Delta \vec{P} = \vec{P}_{\Delta V}$$

\vec{P} - вектор поперечного

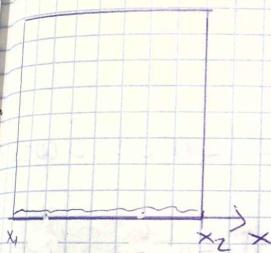
$$\vec{P} = \frac{\Delta \vec{P}}{\Delta V} = \frac{\Delta N \vec{P}}{\Delta V} = n \vec{P}$$

$$\vec{P} = \sum_{i=1}^N n_i \vec{P}_i$$

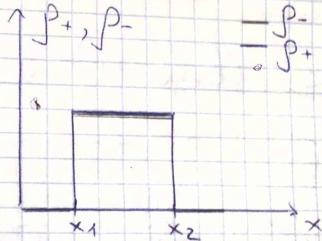
n_i - концентрация ионов
с одинаковыми долями поперечных

Свободное (поперечное)

однородный дискип.



$$\vec{E}_0 = 0$$

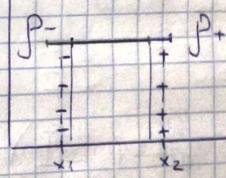


$$\vec{E}_0 \neq 0$$

$$P_{\text{без}} = 0$$

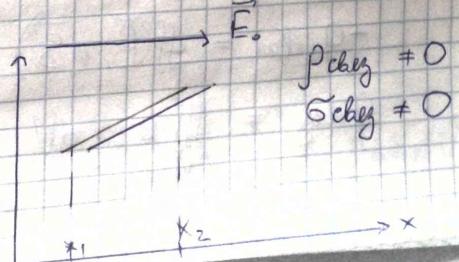
$$\tilde{P}_{\text{без}} \neq 0$$

$$\uparrow P_+, P_-$$



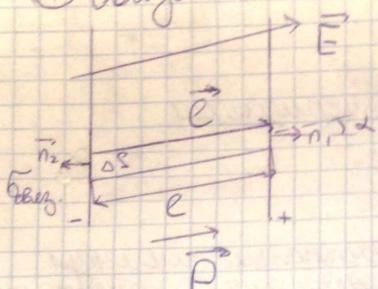
Несимметрич. дискип.

$$\vec{E}_0 = 0$$



u nob-mitsei nimmst.

① überz \vec{P} u \vec{E}



$$P_{n_1} > 0 \leftrightarrow \text{Gebog} > 0$$

$$P_{n_2} < 0 \leftrightarrow \text{Gebog} < 0$$

$$\Delta \vec{p} = \vec{p} \cdot \Delta N$$

$$\Delta \vec{p} = \vec{p} \cdot \Delta V = \vec{p} \Delta S l \cos \alpha$$

$$\Delta V = \Delta S \cdot l \cos \alpha$$

$$\Delta \vec{p} = \Delta q \vec{l} = \text{Gebog} \Delta S \vec{l}$$

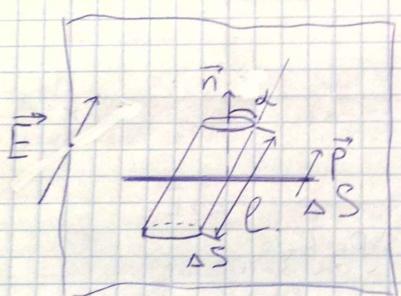
$$\vec{p} \cdot \Delta S \cdot l \cos \alpha = \text{Gebog} \Delta S \vec{l}$$

$$\vec{p} \cdot l \cos \alpha = \text{Gebog } l$$

$$(\vec{p}, \vec{n}) = \text{Gebog}$$

$$P_n = \text{Gebog}$$

② überz \vec{P} u p_{dien}



$$\Delta N = n \cdot \Delta V = n \cdot \Delta S \cdot l \cos \alpha$$

$$\vec{p} = q_0 \vec{l}$$

$$\begin{aligned} -\Delta q_{\text{dien}} &= q_0 \cdot \Delta N = q_0 n \Delta S l \cos \alpha = \\ &= p n \cdot \Delta S \cdot \cos \alpha = \\ &= P \Delta S \cdot \cos \alpha = P_n \Delta S \end{aligned}$$

$$\oint_S P_n dS = -q_{\text{dien}}$$

$$[P] = \frac{k_1}{\mu^2} (\text{SI})$$

$$-q_{\text{dienbar}} = \oint_S (P_n, dS) \rightarrow \operatorname{div} \vec{P} = -p_{\text{dien}}$$

$$q_{\text{dien}} = \iiint_V p_{\text{dien}} dV$$

6. Методика
изучения
дизлектриках

$$\text{1) } \oint (\vec{E}, d\vec{l}) = - \int \frac{\partial}{\partial t} \iint_{(S)} \vec{B} d\vec{S} - \text{ для микрополей}$$

бакуше



математически бесконечно
далеко

3-и электромагнитной индукции
универсален (справедлив в дизлект.)

$$\vec{E} = \vec{E}_0 + \vec{E}'$$

$$\text{2) } \iint_{(S)} (\vec{E}, d\vec{S}) = k \cdot 4\pi q_{\text{обв.}} = k \cdot 4\pi \iint_V p_{\text{обв.}} dV$$

$$\begin{aligned} \iint_{(S)} (\vec{E}, d\vec{S}) &= k \cdot 4\pi (q_{\text{бес.}} + q_{\text{внеш.}}) = \\ &= k \cdot 4\pi (q_{\text{бес.}} - \iint_{(S)} \vec{P} d\vec{S}) \end{aligned}$$

$$\iint_{(S)} (\vec{E} + k \cdot 4\pi \vec{P}) d\vec{S} = k \cdot 4\pi q_{\text{бес.}}$$

CGSE : $k = 1$

$$\vec{E} + k \cdot 4\pi \vec{P} = \vec{E} + 4\pi \vec{P} = \vec{D} \quad \left(\begin{array}{l} \text{самостоятел. дизлектик} \\ \text{имеет } \vec{D} \end{array} \right)$$

$$\text{SI : } k = \frac{1}{4\pi \epsilon_0}$$

$$\iint_{(S)} (\vec{E} + \frac{1}{\epsilon_0} \vec{P}) d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} q_{\text{бес.}} \cdot 1 \cdot \epsilon_0$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$$

$$[\vec{D}] = [\vec{P}] \stackrel{SI}{=} \frac{k \mu}{\mu^2}$$

$4\pi q_{\text{бес.}}$, CGSE

$$q_{\text{бес.}} = \iint_{(S)} p_{\text{бес.}} dV$$

$$\iint_{(S)} \vec{D} d\vec{S} = \begin{cases} q_{\text{бес.}}, & \text{SI} \end{cases}$$

б) дифр. формулы

$$\textcircled{1} \quad \operatorname{rot} \vec{E} = -f \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\textcircled{2} \quad \operatorname{div} \vec{D} = \begin{cases} 4\pi P_{\text{обш}}, & \text{CGSE} \\ P_{\text{обш}}, & \text{SI} \end{cases}$$

материальное ур-ние - уравнение, описывает связь \vec{P} и \vec{E}

линейное изотропное диэлектрики

\textcircled{1} линейность - если \vec{E} и \vec{P} связаны линейно

$$\vec{E} \sim \vec{P} \text{ - линейность}$$

\textcircled{2} Изотропия - еф-ва в-ва одинаковы во всех направл.

$$\vec{P} \parallel \vec{E} \parallel \vec{D} \text{ - изотропия}$$

$$\text{SI: } \vec{P} = \epsilon_0 \vec{E}, \text{ CGSE: } \vec{P} = \epsilon \vec{E}$$

λ -проницаемость

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} = \epsilon_0 \vec{E} (1 + \lambda)$$

$\tilde{\epsilon} = 1 + \lambda$ - относит.

диэлектрик. проницаемость

$$\epsilon = \epsilon_0 \tilde{\epsilon} \text{ - абсолют. диэлектр. проницаемость}$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \tilde{\epsilon} \vec{E} = \epsilon \vec{E}$$

материальное ур-ние

для линейн. изотропн. диэлектриков.

$$\vec{D} = \vec{E} + 4\pi \vec{P} =$$
$$= \vec{E} (1 + 4\pi \lambda)$$

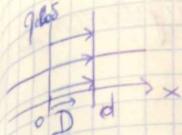
$$\epsilon = (1 + 4\pi \lambda) \text{ - диэлектрик. проницаемость}$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

Док-во эквивалентности "нашей" диэлектрик. проницаемости и диэлектрик. проницаемости по Радио

$$C = \frac{Q}{U}$$

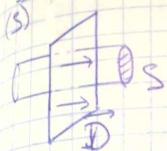
C - емкость запасен. конденсатора
 C_0 - емкость пустого - //



$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$\vec{D} \rightarrow \vec{E} \rightarrow \Delta U \rightarrow C = \frac{Q_{\text{общ}}}{\Delta U}$$

$$\oint \vec{D} d\vec{S} = Q_{\text{общ}}$$



$$DS = \sigma_{\text{общ}} \cdot S$$

$$D = \sigma_{\text{общ}}$$

$$E = \frac{D}{\epsilon} = \frac{\sigma_{\text{общ}}}{\epsilon}$$

$$\Delta U = \int E_x dx = \frac{\sigma_{\text{общ}}}{\epsilon} d$$

$$C = \frac{Q_{\text{общ}}}{\Delta U} = \frac{\sigma_{\text{общ}} \cdot S_{\text{общ}} \cdot \epsilon}{\sigma_{\text{общ}} \cdot d} = \frac{\epsilon S_{\text{общ}}}{d} \quad (\text{SI})$$

$$C_0 = \frac{\epsilon_0 S_{\text{общ}}}{d}$$

$$\frac{C}{C_0} = \tilde{\epsilon}$$

где CGSE - самостоимельно

некоторое дополнит. ур-ние

для линейное изоморфие дисекториков

$$\textcircled{1} \quad \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = \vec{0} \quad - \text{стацин. нал}$$

$$\textcircled{2} \quad \nabla \cdot (\vec{E}, d\vec{E}) = 0 \rightarrow \text{rot } \vec{E} = 0 \quad - \text{постоянство}$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \tilde{\epsilon} \vec{E} = \epsilon \vec{E}$$

$$\bar{E} = \frac{\bar{D}}{\epsilon_0}$$

$$\oint \frac{\bar{D}}{\epsilon} d\bar{l} = 0 \Rightarrow \text{помензальность } \oint \bar{D} d\bar{l} = 0$$

если ϵ одинакова во всем пространстве

$$E = E(r) \quad \epsilon = \text{const}$$

↓

$$\oint \bar{D} d\bar{l} = 0$$

(2)

$$\textcircled{2} \quad \oint \bar{D} d\bar{S} = q_{\text{обв}} \quad (\text{SI})$$

$$\bar{D} = \epsilon \bar{E} \rightarrow \oint \epsilon \bar{E} d\bar{S} = q_{\text{обв}} \rightarrow \oint \bar{E} d\bar{S} = \frac{q_{\text{обв}}}{\epsilon} \quad (\text{3})$$

если $E = \text{const}$

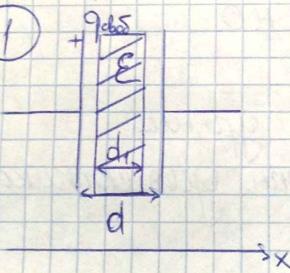
begin

это значит что насе в каждой
точке становится в ϵ раз меньше

$$\oint \bar{P} d\bar{S} = ? \quad \text{самостоятельно}$$

Причины возникновения полей в диэлектриках
(линейных и изотропных)

(1)

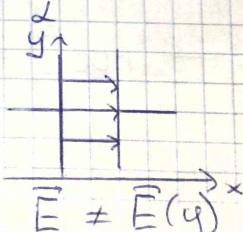


$$d_i \leq d, \quad q_{\text{обв}}$$

$$E, D, P = ?$$

$$B_{\text{свр.}} = ?$$

$$\oint \bar{E} d\bar{l} = 0$$



uči D jekvacum om qubas u qubas, no 1.

$$\oint D dS = Q_{\text{cubas}}$$

(3)

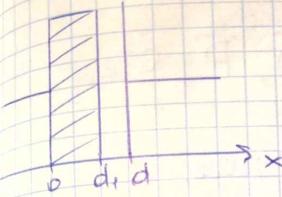


$$D \cdot S_{\text{cubas}} = (Q_{\text{cubas}})_{\text{cubas}} \Rightarrow D = \frac{(Q_{\text{cubas}})_{\text{cubas}}}{S_{\text{cubas}}} =$$

$$D = \frac{\bar{\epsilon}_{\text{cubas}} \cdot S_{\text{cubas}}}{S_{\text{cubas}}} = \bar{\epsilon}_{\text{cubas}}$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E} = \epsilon_0 \cdot \bar{\epsilon} \vec{E}$$

$$E = \begin{cases} \frac{D}{\bar{\epsilon}} = \frac{\bar{\epsilon}_{\text{cubas}}}{\epsilon_0 \bar{\epsilon}}, & x \leq d, \\ \frac{\bar{\epsilon}_{\text{cubas}}}{\epsilon_0}, & d < x \leq d \end{cases}$$



$$\bar{\epsilon} = 1 \text{ npu } d_1 < x \leq d$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$$

$$\vec{P} = \vec{D} - \epsilon_0 \vec{E}$$

$$P = \begin{cases} \bar{\epsilon}_{\text{cubas}} - \frac{\epsilon_0 \bar{\epsilon}_{\text{cubas}}}{\bar{\epsilon}} = \bar{\epsilon}_{\text{cubas}} \left(1 - \frac{1}{\bar{\epsilon}}\right), & x \leq d, \\ \bar{\epsilon}_{\text{cubas}} - \frac{\epsilon_0 \bar{\epsilon}_{\text{cubas}}}{\epsilon_0} = 0, & d < x \leq d \end{cases}$$

D

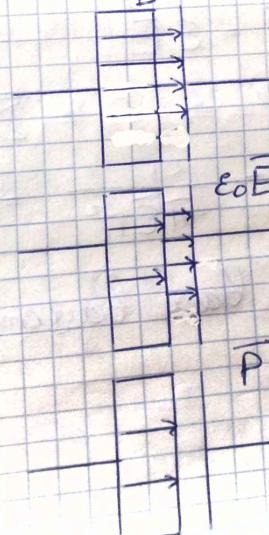
$\bar{\epsilon}_{\text{cubas}}$

$\epsilon_0 \bar{\epsilon}$

$\bar{\epsilon}_{\text{cubas}}$

P

$\bar{\epsilon}_{\text{cubas}} \left(1 - \frac{1}{\bar{\epsilon}}\right)$



$\bar{\epsilon} = 2$

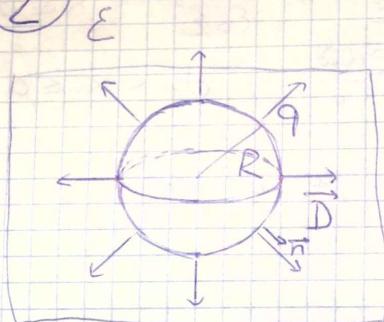
$$\sigma_{\text{diez}} = P_n$$

$$\sigma_{\text{diez}} = \sigma_{\text{dielec}} = \left(1 - \frac{1}{\epsilon}\right) \quad (x=d)$$

$$\vec{n}_2 \leftarrow \begin{array}{c} \vec{P} \\ \rightarrow \\ \rightarrow \\ \rightarrow \\ \rightarrow \end{array} \quad \sigma_{\text{diez}} = -\sigma_{\text{dielec}} \left(1 - \frac{1}{\epsilon}\right) \quad (x=0)$$

x

(2)



$$\vec{E}, \vec{D}, \vec{P}, \sigma_{\text{diez}}$$

$$\oint_S \vec{D} d\vec{S} = q_{\text{dielec}}$$

$$\oint_S \vec{D} d\vec{S} = \oint_S D dS = D \cdot 4\pi r^2$$

- 1) $r < R \Rightarrow q_{\text{dielec}} = 0 \quad D = 0 \Rightarrow E = 0$
- 2) $r \geq R \Rightarrow q_{\text{dielec}} = q \quad D \cdot 4\pi r^2 = q_{\text{dielec}} = q$

$$D = \frac{q}{4\pi r^2}, \quad E = \frac{q}{4\pi \epsilon r^2}$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} \vec{\epsilon} \vec{E} = \epsilon \vec{E}$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \Rightarrow \vec{P} = \vec{D} - \epsilon_0 \vec{E}$$

$$P_n = \frac{q}{4\pi r^2} - \frac{q}{4\pi \epsilon r^2} = \frac{q}{4\pi r^2} \left(1 - \frac{1}{\epsilon}\right)$$

$\epsilon > 1$ (где более высокий крае магнит)

$$P_n > 0$$

Граница Γ_0

(участок нормаль напряжения от
дизелектрика в вакууме)

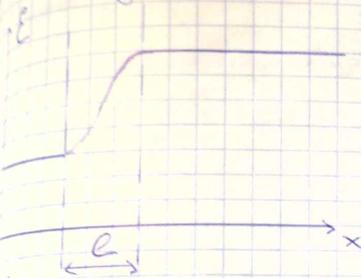
$$P_{n'} = -P_n$$

$$\delta_{\text{вн}} = -\frac{\sigma}{4\pi R^2} \left(1 - \frac{1}{\epsilon} \right)$$

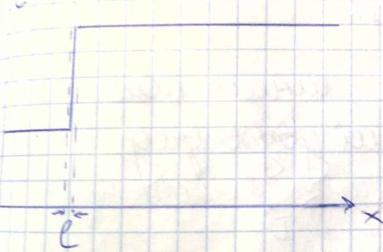
избыток

(появляется за счет изменения
на дизелектрике бесконтактности)

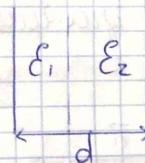
Границное условие
для падения в дизелектрике



т.е. будем учесть границы,
тогда нужно рассчитать переход

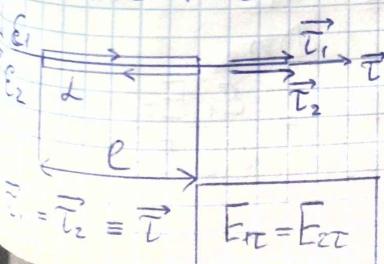


$l \ll \lambda$ (λ -длина волны)
 $l \ll d$ (d -толщина конденсатора)



тогда будем обрабатывать
однороднодизелектрический дизелектрик.

$$\Delta \epsilon \ll \epsilon$$



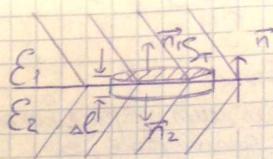
$$\oint (\vec{E}, d\vec{l}) = -f \frac{\partial}{\partial t} \iint_S (\vec{B}, d\vec{s})$$

$$\begin{aligned} E_{zT_1} l - E_{zT_2} l + O\left(\frac{\Delta \epsilon}{\epsilon}\right) &= \\ = -f < \frac{\partial B_n}{\partial t} > \cdot l \cdot \Delta l &\rightarrow 0 \end{aligned}$$

среднее по высоте

$$E_{1T} = E_{2T}$$

- начальное значение



$$\Delta l \ll d$$

d (диаметр мембрки)

$$\vec{n}_1 = \vec{n}, \vec{n}_2 = -\vec{n}$$

$$S_{\text{ок}} = \pi d \cdot \Delta l \rightarrow 0$$

причём нормаль проводит
всего из 2 слоев E ,

(D)

$$\oint (\vec{D}, d\vec{S}) = q_{\text{общ}}^{\text{одн}} = \iiint_{(V)} \rho_{\text{общ}} dV + \iint_{(S)} \sigma_{\text{общ}} dS$$

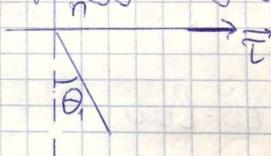
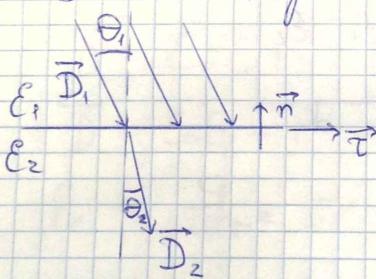
м.к. $V_{\text{окружен}} \rightarrow 0$

$$D_{1n} \cdot S_T - D_{2n} S_T = \sigma_{\text{общ}} \cdot S_T$$

$$D_{1n} - D_{2n} = \sigma_{\text{общ}}$$

$$\text{Если } \sigma_{\text{общ}} = 0 \quad D_{1n} = D_{2n}$$

Рассмотрим изменение линий полей
 D и E на границе раздела двух сред



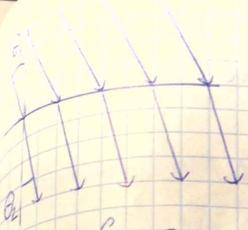
$$\operatorname{tg} \theta = \frac{D_T}{D_n}$$

$$\operatorname{tg} \theta_1 = \frac{D_{T1}}{D_{n1}}$$

$$\operatorname{tg} \theta_2 = \frac{D_{T2}}{D_{n2}}$$

$$\frac{\operatorname{tg} \theta_1}{\operatorname{tg} \theta_2} = \frac{D_{T1}}{D_{n1}}, \quad \frac{D_{n2}}{D_{T2}} = \frac{D_{T1}}{D_{T2}} = \frac{E_1 E_{T1}}{E_2 E_{T2}} = \frac{E_1}{E_2}$$

$$\vec{D}_1 = E_1 \vec{E}_1, \quad \vec{D}_2 = E_2 \vec{E}_2$$



мощь наше \vec{E} будут вони-
дить по дружому, т.к. они
могут начинаться на свобод-
ных и связанных зарядах

Сила, действующая на
макрочастицу в диэлектрике

$$F = \frac{q}{\epsilon_0} E \quad (\text{сокращенно в вакууме})$$

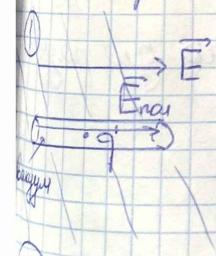
проблема измерять силу \vec{F} , либо наизусть учи-
гунь за прохожий заряд, либо при помещении
заряда в диэлектрик исказят наш.

$$\vec{F} = \frac{kq^2}{r^2} \vec{r} \quad (\text{в вакууме})$$

$$\vec{F} = \vec{F}_{\text{кул}} + \vec{F}_{\text{уп}} \quad (\text{в среде}).$$

Померим \vec{E} в вакууме, а норма пересчи-
таем в веществе.

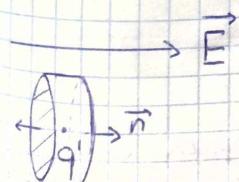
Померим \vec{E} в ворезан. пластина в в-ве



$$\vec{E}_{\text{норм}} = \frac{\vec{F}}{q}$$

$$E = E_T = E_{\text{норм}} \quad (\text{в сию границ. усл.})$$

$$E = E_{\text{норм}}$$



$$D_{\text{нр}} = D_{\text{нр}}$$

$$D = D_{\text{нр}}$$

$$\epsilon_0 \tilde{E} E = \epsilon_0 E_{\text{нр}} \rightarrow E = \frac{E_{\text{нр}}}{\tilde{E}}$$

$$F \rightarrow E_{\text{над}} \rightarrow E$$

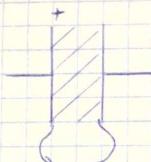
Вореизан, полость, которая не искасаем
наш будем эмиссионной

③



$$\vec{P} = \epsilon_0 \vec{E}$$

Энергия электрического поля в диэлектрике



$$dA_{\text{стор}} = dW_{21}$$

$$dA_{\text{стор}} = U dq = \oint dq$$

$$C = \frac{Q}{U}$$

$$W_{21} = \int \oint dq = \frac{q^2}{2C} = \frac{qU}{2} = \frac{CU^2}{2}$$

$$E = \frac{C}{C_0} \quad (C_0 - \text{емкость того же конденсатора в вакууме})$$

$$W_{21} = \frac{q^2}{2C} = \frac{q^2}{2EC_0}$$

верно все, но для разных случаев

$$W_{21} = \frac{EC_0 U^2}{2}$$

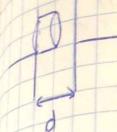
$$W_{210} = \frac{q^2}{2C_0}$$

$$W_{21} = \frac{W_{210}}{E} \Big|_q \quad (\text{вставленный диэлектрик в конденсатор отличается от источника энергии, тратимся на поддержание заряда начку в диске.})$$

$$W_{21} = \frac{C_1 U^2}{2}$$

$$W_{21} = E \cdot W_{210} \quad (\text{конденсатор не стави от-} \\ \text{мене увеличивається за времінням роботи батареї})$$

$$W_{21} = \int dA_{\text{стоп}} = \int \vec{U} d\vec{q} = \int E \cdot d\vec{S} dD$$



$$\vec{U} = E \cdot d \\ \oint \vec{B} d\vec{S} = q$$

$$W_{21} = \int E dD$$

$$D = \sigma_{\text{бес}} = \frac{q}{S}$$

$$dq = S \cdot dD$$

CGSE

$$\oint \vec{B} d\vec{S} = 4\pi q_{\text{бес}}$$

$$DS_T = 4\pi \sigma_{\text{бес}} \cdot S_T \Rightarrow D = 4\pi \sigma_{\text{бес}} = 4\pi \frac{q_{\text{бес}}}{S}$$

$$dq = \frac{S dD}{4\pi}$$

$$dW_{21} = E \cdot d \frac{S \cdot dD}{4\pi} = \frac{1}{4\pi} E \cdot dD \underbrace{S \cdot d}_{V}$$

$$dW = \frac{1}{4\pi} E \cdot dD$$

$$W_{21} = \frac{1}{4\pi} \int E dD \quad (\text{CGSE})$$

$$W_{21} = \int E dD \quad (\text{SI})$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$W_{21} = \int E \epsilon dE = \frac{\epsilon E^2}{2} = \frac{ED}{2} = \frac{D^2}{2\epsilon} \quad (\text{SI})$$

$$W_{21} = \frac{1}{4\pi} \epsilon \int E dE = \frac{\epsilon E^2}{8\pi} = \frac{ED}{8\pi\epsilon} = \frac{D^2}{8\pi\epsilon} \quad (\text{CGSE})$$

(и то при начальном диполе-излучении
диполь втягивается в более сильное поле,
воздействием диполарного поля, которое наз-ся
электрострикция (механич. деформация, на
которую начальном действовать силы упругости)

Энергетический метод вычисления сил
 $dA_{21} = -dW_{21}$ (источников, заменой им)
 заряд постоянной

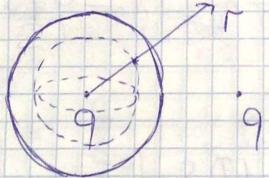
$$dA_{21} = F_x dx$$

$$F_x = -\frac{dW_{21}}{dx} \Big|_q$$

$$\vec{F} = -\operatorname{grad} W_{21}|_q$$

Пусть есть безграничный диэлектрик (исключ.
или газообразн.)

① E



$$\oint \vec{D} d\vec{S} = q_{\text{внутр.}} \rightarrow D = \frac{q}{4\pi r^2} \quad (\text{наше создало заряд } q)$$

$$W_{21} = \frac{D^2}{2\epsilon} = \frac{q^2}{2\epsilon(4\pi r^2)^2}$$

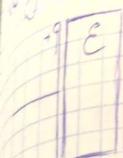
$$W_{21} = \int w_{21} \cdot dV =$$

$$= \int_0^\infty \frac{q^2 4\pi r^2 dr}{2\epsilon(4\pi r^2)^2} \sim \frac{1}{\epsilon r}$$

$$F_{21} \sim \frac{1}{\epsilon r^2}$$

здесь вносим свой вклад на действие притяж. зарядов

заряды, находящиеся в диэлектрике



$$F_x = q_{\text{раб}} \cdot E_{\text{раб}}$$

$$\oint \vec{D} d\vec{s} = q_{\text{раб}}$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$D = 5 \text{ деб}$$

также \vec{D} определяется
также заданными, что
они \vec{D} только своб.
заряд

$$E = \begin{cases} \frac{5 \text{ деб}}{\epsilon} = \frac{5 \text{ деб}}{\epsilon_0 \cdot \epsilon} & \text{в наружу} \\ \frac{5 \text{ деб}}{\epsilon_0} & \text{в заряде} \end{cases}$$

$$E_{\text{раб}} = \frac{1}{2} \frac{5 \text{ деб}}{\epsilon_0}$$

$$F_x = - \frac{5^2 \text{ деб} \cdot S}{2 \epsilon_0 \cdot x}$$



$$W_{21} = \frac{q^2}{2C}$$

$$C(x) = \epsilon_0 \cdot \epsilon \cdot S$$

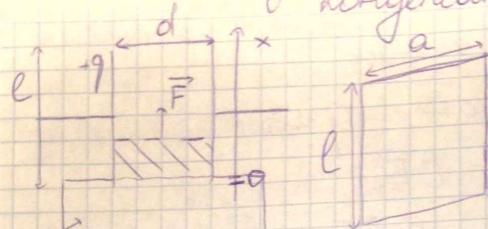
$$F_x = - \frac{dW_{21}}{dx} \Big|_q = + \frac{q^2}{2C^2} \cdot \frac{dC}{dx} =$$

$$= \frac{q^2 \cdot x^2}{2(\epsilon_0 \epsilon S)} \cdot \left(- \frac{\epsilon_0 \epsilon S}{x^2} \right) = - \frac{q^2}{2\epsilon_0 \epsilon S} = - \frac{5^2 \text{ деб} \cdot S}{2\epsilon_0 \epsilon}$$

две различные заряды \rightarrow два различных ответа
в 1 заряд наст. в заряде малое, так как в
боковых

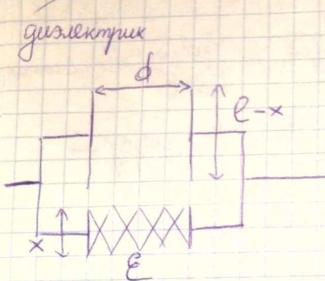
2-х зарядов диэлектрик действует на обкладки
одинаково силой, т.к. он полностью запол-
нен, то расстояние между обкладками

Бімінівський засада в дії конденсатора



$$W_{21} = \frac{q^2}{2C}$$

источника нема



$$F_{21x} = -\frac{dW_{21}}{dx} \Big|_q = +\frac{q^2}{2C^2} \frac{dC}{dx}$$

$$= \frac{U^2}{2} \frac{dC}{dx} = +\frac{dW_{21}}{dx} \Big|_{U=\text{const}}$$

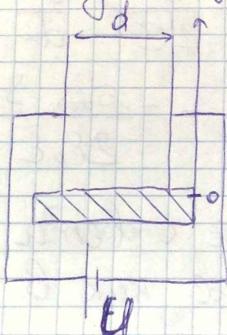
$$C = C_{\text{всерх}} + C_{\text{нижн}} = \frac{\epsilon_0 \cdot \alpha (l-x)}{d}$$

$$+ \frac{\epsilon_0 \tilde{\epsilon} a x}{d} = \frac{\epsilon_0 a}{d} (l-x + \tilde{\epsilon} x)$$

$$\frac{dC}{dx} = + \frac{\epsilon_0 a}{d} (\tilde{\epsilon} - 1)$$

$$F_{21x} = \frac{q^2}{2C^2} \frac{\epsilon_0 a}{d} (\tilde{\epsilon} - 1) > 0$$

дизелектрик діється бімінівською в конденсатор



$$\delta A_{\text{вон}} = dW_{21} + \delta A_{\text{бімін}}$$

$$\delta A_{\text{вон}} = U dq = U^2 dC$$

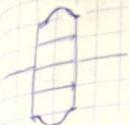
$$\delta A_{\text{бімін}} = F_x dx$$

$$dW_{21} = d \left(\frac{CU^2}{2} \right) = \frac{U^2}{2} \frac{dC}{dx}$$

$$U^2 dC = \frac{U^2}{2} dC + F_x dx$$

$$F_x dx = \frac{U^2}{2} dC$$

результат не зависит от того, что постепенно или напрежение
предполагаем, что в однородно, чтобы
записать симметрию, что тогда она, действуя
на диэлектрик не имеет быть направлены
вокруг, краевое поле заставляет враща-
емый диэлектрик.



Пондеромоторное действие - действие
многих и электрич. сил

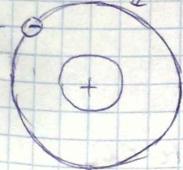
Физические механизмы
наличия электрического поля
 $\langle \vec{p} \rangle = 0$ (В-ва с неподвижными молекулами)

Квазиупущий ("электронный")
механизм наличия зарядов

$\langle \vec{p} \rangle = 0$ - неподр. и. и. и.

$E = 0$ атак водорода

p_e - дипольный момент
одиничной молекулы



В-коэф. наличия зарядов
ти подикуют
з- наличия зарядов

$$p_e \sim E$$

SI

$$p_e = \epsilon_0 \beta E$$

$$P = n p_e$$

$$P = \epsilon_0 \omega \vec{E}$$

$$P = n p_e = \epsilon_0 \beta n \vec{E}$$

$$\omega = \beta n = \frac{P}{\epsilon_0} \vec{B}$$

$$P = nkT \text{ б разах}$$

$$n = \frac{P}{kT}$$

$$\omega \sim \frac{1}{T} \text{ б разах} \Rightarrow \beta = \text{const}$$

$$\beta \neq \beta(T)$$

$$m_e \ddot{x} = eE - kx \quad (\text{II з-4 Ньютона для электрона})$$

на замена ведущего

$$E = \text{const} \Rightarrow \ddot{x} = 0 \quad \omega^2 = \frac{k}{m} \quad (\text{постоянство колебаний. осцилл.})$$

$$x = -\frac{|e|E}{k}$$

$$p_e = e \cdot x = \frac{e^2 E}{k}$$

$$\vec{P} = \epsilon_0 \omega \vec{E} = \epsilon_0 \beta n \vec{E}$$

$$x = -\frac{|e| P}{k \epsilon_0 \beta n}$$

$$P = n p_e$$

$$x = -\frac{|e| P e \omega}{k \epsilon_0 \beta n} = -\frac{|e| \cdot e \cdot x}{k \epsilon_0 \beta}$$

$$\beta = \frac{e^2}{k \epsilon_0} = \frac{e^2}{\epsilon_0 \omega^2 m}$$

ω - определяется из эксперимента

$$\beta \sim 10^{-24} \text{ erg. CGSE}$$

$$\beta \neq \beta(T)$$

Следует различать между
динамической и механической
поляризации

Тогда нет внешнего поля
и имеем $\langle \vec{P}_e \rangle = 0 \Rightarrow \langle \vec{P} \rangle = 0$.
таким образом, поле разбросано.

таким образом темпер. T
 $\omega = ?$

$$dA = dW_{21}$$

$$dA = M(\theta) d\theta = p_e E \sin \theta d\theta$$

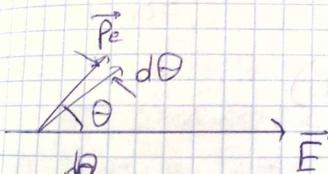
$$\vec{M} = [\vec{p}_e, \vec{E}]$$

$$W_{21}(\theta) = \int_{\theta_0}^{\theta} p_e E \sin \theta d\theta$$

$$W_{21}(\theta) = W_{21} - p_e E (\cos \theta - \cos \theta_0)$$

$$W_{21} = -p_e E \cos \theta$$

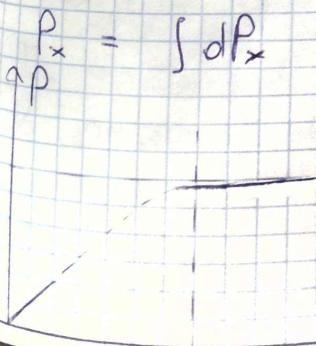
$$f(\theta) = C \exp \left(+ \frac{p_e E \cos \theta}{kT} \right)$$



$$dP_x = p_e d\theta = 2\pi n p_e f(\theta) \cdot \sin \theta \cos \theta d\theta$$



$$dn = n \cdot d\Omega f(\theta) = n \cdot \frac{2\pi \sin \theta d\theta f(\theta)}{d\Omega}$$



$p_e E \cos \theta \gg kT$
в большинстве поле все равно
и вспомогательно поле
 $kT \gg p_e E$ (максимальный разброс)

$$e^x = 1+x \quad (x = \frac{p_e E \cos \theta}{kT})$$

$$P_x = \int P_x = 2\pi n p_e C \int_0^\pi \sin \theta \cos \theta \left(1 + \frac{p_e E \cos \theta}{kT}\right) d\theta$$

$$\int_0^\pi \sin \theta \cos \theta d\theta = 0$$

$$\int_0^\pi \sin \theta \cos^2 \theta d\theta = \frac{2}{3}$$

$$P_x = \frac{4}{3} \pi n p_e^2 \cdot C \cdot \frac{E}{kT} = \frac{n p_e^2 E}{3 k T} \quad \text{условие нормировки}$$

$$\int_0^\pi C \left(1 + \frac{p_e E \cos \theta}{kT}\right) d\theta \cdot 2\pi \sin \theta = 1 \rightarrow C \cdot 2\pi \cdot 2 = 1$$

$$C = \frac{1}{4\pi}$$

$$P = \epsilon_0 \omega E$$

$$P_x = \frac{n p_e^2 E}{3 k T} = \epsilon_0 \omega E \Rightarrow \omega = \frac{n p_e^2}{3 \epsilon_0 k T}$$

квазиупругий механизм

$$\beta = \text{const} \quad (\text{не зависим от } T)$$

$$\omega = n \beta \sim \frac{1}{T}$$

описываем механизм

$$n \sim \frac{1}{T} \Rightarrow \omega \sim \frac{1}{T^2}$$

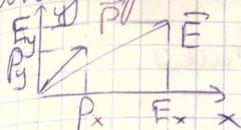
Упомянутые свойства кристаллических
тензоров диэлектрической
проницаемости.

внешнее поле - поле с различной с-
тавкой в разных направлениях.

Численно: $\vec{P} \parallel \vec{E}$

$$\vec{D} = (\epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}) \parallel \vec{E}$$

Физически: $\vec{P} \neq \vec{E}$



$$\frac{P_x}{E_x} \neq \frac{P_y}{E_y} \Rightarrow \frac{D_x}{E_x} \neq \frac{D_y}{E_y}$$

из механики $\vec{N} \neq \vec{W}$ (правильное правило
вокруг правильного оси)

$$N_x = I_{xx} \omega_x + I_{xy} \omega_y + I_{xz} \omega_z$$

$$N_y = I_{yx} \omega_x + I_{yy} \omega_y + I_{yz} \omega_z$$

$$N_z = I_{zx} \omega_x + I_{zy} \omega_y + I_{zz} \omega_z$$

но аналогии

$$P_x = \epsilon_0 (\chi_{xx} E_x + \chi_{xy} E_y + \chi_{xz} E_z)$$

$$P_y = \epsilon_0 (\chi_{yx} E_x + \chi_{yy} E_y + \chi_{yz} E_z)$$

$$P_z = \epsilon_0 (\chi_{zx} E_x + \chi_{zy} E_y + \chi_{zz} E_z)$$

тензор диэлектир. проницаемости

$$D_x = \epsilon_{xx} E_x + \epsilon_{xy} E_y + \epsilon_{xz} E_z$$

в статич. поле тензор г.н. оказывает
аналогичный.

$$\epsilon_{xy} = \epsilon_{yx}$$

$$\epsilon_{xz} = \epsilon_{zx}$$

$$[\epsilon] = \begin{vmatrix} \epsilon_x & & \\ & \epsilon_y & \\ & & \epsilon_z \end{vmatrix}$$

$$\begin{aligned} \epsilon_{xx} &= \epsilon_x \\ \epsilon_{yy} &= \epsilon_y \\ \epsilon_{zz} &= \epsilon_z \end{aligned}$$

но несогласовано с диагональ. вида.

$$\epsilon_x = \epsilon_y + \epsilon_z - \text{однородн. грифельс.}$$

$$\epsilon_x = \epsilon_y \neq \epsilon_z - \text{однородн. гриф.}$$

изотропный

$$SI: w_{\text{ди}} = \frac{\epsilon D}{2} = \frac{\epsilon E^2}{2} = \frac{D^2}{2\epsilon}$$

$$D = \epsilon E$$

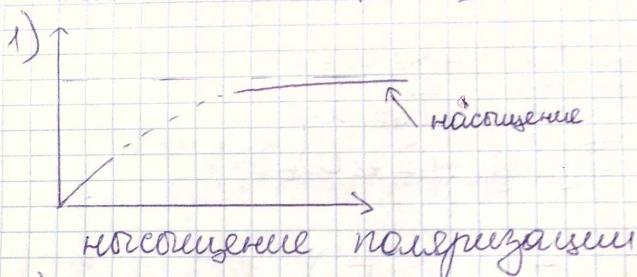
анизотропный

$$w_{\text{ди}} = \frac{(\vec{E}, \vec{D})}{2} = \frac{1}{2} (\epsilon_x E_x^2 + \epsilon_y E_y^2 + \epsilon_z E_z^2)$$

Нелинейное диэлектрики.

Согнетоэлектрики

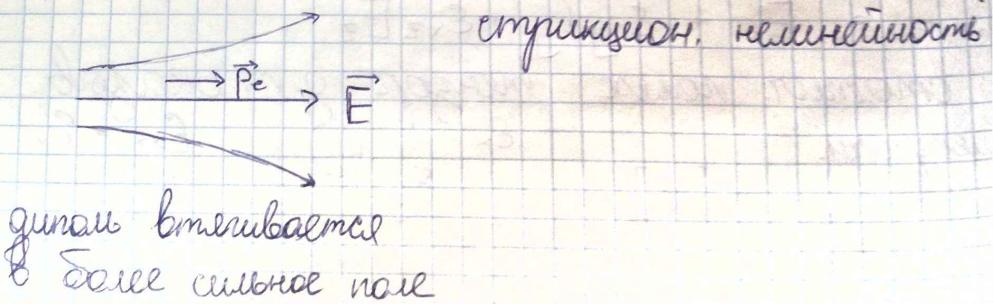
θ - во изотропно, но теряется ли. связь
линейность $\vec{P} \sim \vec{E}$



2) Термовая нелинейность

$$\omega_{\text{ди}} = \frac{1}{T} \quad \omega_{\text{терм}} = \frac{1}{T^2}$$

3) $\vec{E} = \vec{E}(\vec{P})$



указывают на то

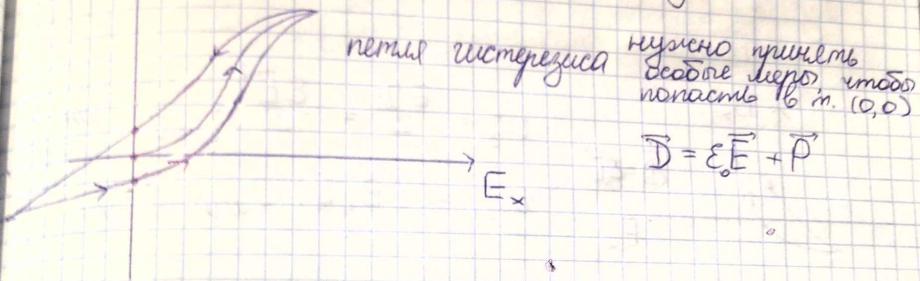
что линии состояния

6-го под действием полей

5) Сынхротехники

- 6) в с постоянной \vec{P} в сильном состоянии
 $\vec{D} \sim \vec{E}$ в слабом состоянии
 1) $E \sim 10^3 \div 10^4$ в слабых полях
 2) $D \propto E$ в сильных полях

$P \propto E$ — неоднознач. связь



это диэлектрик, его нельзя использовать
как источник, это путь спровоцировать только
если определен диапазон температур

$t_1 = -15^\circ C$ | температура кюри

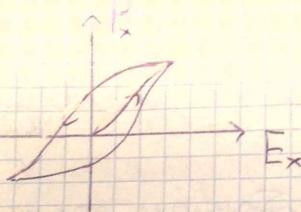
$t_2 = 22,5^\circ C$ | для солидной соли

Пьезоэфект (электро-механ. связь)
Если деформ. в-во называется электрич. поле и
изображением

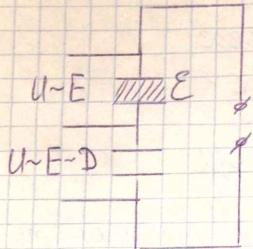


две

происходит разрывание
ячеек образует один бал-
лонный макрообразователь
(так называют болодно)



$$\vec{D} = \epsilon \vec{E} + \vec{P}$$

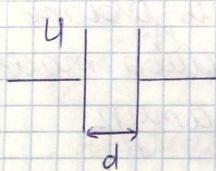


\vec{D}_x

$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$

$W_{\text{эл.}} = \frac{\epsilon D}{2} = \frac{\epsilon E^2}{2} = \frac{D^2}{2\epsilon}$ - эл. энергия

$W_{\text{ан.}} = \frac{(E \cdot D)}{2}$ - эл. анизотропия



$$dA = U \, dq$$

$$U = E \cdot d$$

$$dA = E \cdot d \cdot S \cdot dD = V \cdot (\overbrace{E \cdot dD}^{= dW_{\text{ан.}}})$$

$$\oint \vec{D} \, d\vec{S} = q_{\text{общ.}}$$

$$D = \sigma_{\text{общ.}} \Rightarrow dq = S \, d\sigma = S \, dD$$

$$dA_{\text{ег.}} = \frac{dA}{V} = E \cdot dD$$

$$w_{\text{эл.}} = \int E \, dD$$

$$\hat{A}_{\text{ег.}} = \oint E \, dD \neq 0$$

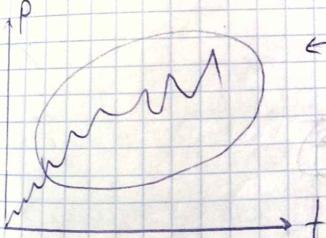
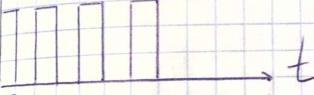
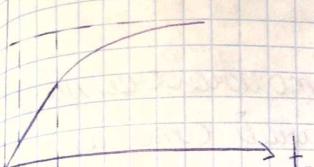
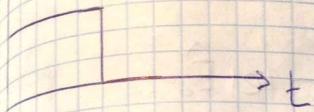
(это работа идет на возобновление темы и первое распределение доменов и их границ)

Собачество подвижных диполей
в высокочастотных полях

$$P = \omega \epsilon_0 E \quad (\text{где } \omega \text{ - угл. скорость})$$

ω

ω - частота изменения E



← осцилляции вследствие инерции.
момент. диполя
самой инерции. — синусоид.
средний — извншнр.
максим. — на с. электрон.

зависимость $\omega(\omega)$ гдэ электрон. механизма

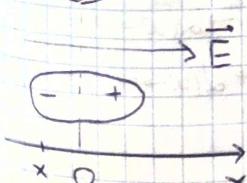
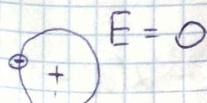
$$m\ddot{x} = F_{\text{арх}} - kx - h\dot{x}$$

$$F_{\text{арх}} = eE = -leE$$

“пресел”
“заряд”
“упругое”
“стакновение”
“ампл.”

$$E(t) = E_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\hat{E} = E_0 e^{i\varphi} e^{i\omega t} = \hat{E}_0 e^{i\omega t}$$



$$m\ddot{x} + kx + \omega x = -ieE_0 e^{i\omega t}$$

$$x(t) = \hat{x}_0 e^{i\omega t}$$

$$\dot{x} = \hat{x}_0 i\omega e^{i\omega t}$$

$$\ddot{x} = -\hat{x}_0 \omega^2 e^{i\omega t}$$

$$-m\omega^2 \hat{x}_0 + k\hat{x}_0 + h i\omega \hat{x}_0 = -ie\hat{E}_0$$

$$\hat{x}_0 = \frac{-ie\hat{E}_0}{k - m\omega^2 + i\omega h}$$

Пусть $h = 0$ (пренебрежим сопротивлением)
 ω_0 - собственная частота колебаний атома

$$\omega_0^2 = \frac{k}{m}$$

$$\hat{x}_0 = -\frac{ie\hat{E}_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)}$$

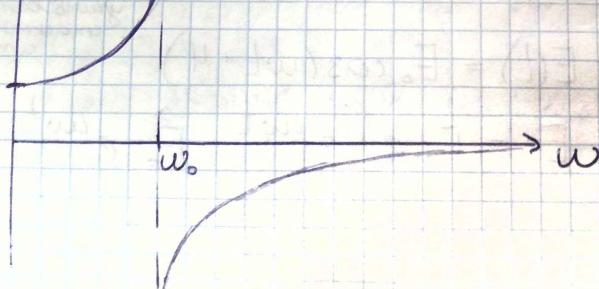
$$\hat{P}_e = e\hat{x} \rightarrow P = nP \\ P = \epsilon_0 \omega E$$

$$\hat{P}_e = -\frac{eie\hat{E}_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)} = \frac{e^2 \hat{E}_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)}$$

$$\hat{P}_0 = \frac{n e^2 \hat{E}_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)} = \epsilon_0 \omega \hat{E}_0$$

$$\omega = \frac{n e^2}{\epsilon_0 m (\omega_0^2 - \omega^2)}$$

ω - наклонение



$$\omega \ll \omega_0 \rightarrow \omega(\omega \rightarrow 0) = \omega_{\text{com}}$$

$$\omega \rightarrow \infty \rightarrow \omega(\omega \rightarrow \infty) \rightarrow \frac{-ne^2}{\epsilon_0 m \omega}$$

решетки лине- лине проницаемости
поле E и наше наперуженности P имеют раз-
дел начальное фазы

$$\epsilon_{\text{air}} = 81 \text{ (H}_2\text{O)}$$

$$\epsilon_{\text{exp}} = 3 \text{ (H}_2\text{O})$$

запаздывание приводит
к резкому уменьшению длины
проницаемости

Поток смещения в диэлектриках



$$\oint \vec{B} d\vec{l} = \beta \cdot 4\pi I$$

возникновением проблем, где поток тока уменьшается

$$I = I_{\text{air}}$$

$$I = \frac{dq}{dt}$$

$$q^{\text{об}}$$

$$\oint \vec{D} d\vec{S} = q_{\text{об}}$$

$$\frac{dq}{dt} = \oint \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

$$\vec{j}_{\text{air}} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$$

$$\vec{j}_{\text{air}} = \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} + \frac{\partial \vec{P}}{\partial t}$$

в диэлектрике смеc. зарядов, образ. связан. зарядов

Компенсация диэлектрической
проницаемости

$$\text{rot} \vec{B} = \beta \cdot 4\pi \left(\vec{j} + \vec{j}_{\text{air}} \right)$$

$$\text{rot} \vec{B} = \mu_0 \left(\vec{j} + \vec{j}_{\text{air}} \right)$$

$\vec{j} = \sigma \vec{E}$ (где $\sigma \rightarrow 0$ в дифр. форме)

$$\beta = \frac{\mu_0}{4\pi}$$

$$\hat{\vec{E}} = \hat{\vec{E}}_0 e^{i\omega t}$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$j_{\omega} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \hat{\vec{E}}_0 i\omega e^{i\omega t}$$

$$\text{rot } \hat{\vec{B}} = \mu_0 (\hat{\vec{E}} + i\omega \vec{E}) \frac{\hat{\vec{E}}_0 e^{i\omega t}}{\hat{\vec{E}}}$$

1) $\hat{\vec{E}} = \vec{E} + i\omega \vec{E}$ комплексн. провод.

2) $\hat{\vec{E}} = \vec{E} + \frac{\vec{E}}{i\omega} = \vec{E} - \frac{i\vec{E}}{\omega}$ - комплексн. дисперсия
поглощение энергии

Магнитное поле в веществе

| Эл. поле | $\vec{E}_{\text{макро}}$ | \vec{P} | \vec{D} |
|------------|--------------------------|-----------|-----------|
| Магн. поле | $\vec{B}_{\text{макро}}$ | \vec{I} | \vec{H} |

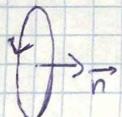
$$\vec{E}_{\text{макро}} = \frac{1}{\Delta V} \int \vec{E}_{\text{микро}} dV$$

$$\vec{B}_{\text{макро}} = \frac{1}{\Delta V} \int \vec{B}_{\text{микро}} dV$$

$\vec{B}_{\text{микро}}$ - микрополе каждой макромолекулы

\vec{I} - вектор напряженности (напряженность)

$$\vec{P} \stackrel{\text{оп.}}{=} \frac{1}{\Delta V} \sum_{i=1}^n \vec{P}_{ei} = n \vec{p}_e$$



$$\vec{P}_M = f I S \vec{n}$$

$$\vec{I} \stackrel{\text{оп.}}{=} \frac{1}{\Delta V} \sum_{i=1}^n \vec{P}_{Mi} = n \vec{p}_M$$

\vec{H} - напряженность магнитного поля

Теорема о циркуляции вектора напряженности

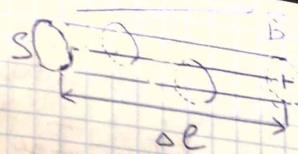


$$\vec{P}_m = f I S \vec{n}$$

$$\vec{P}_m \parallel \vec{B} (B_b - B_e)$$

$$\textcircled{3} \quad \frac{1}{f} \cdot I_e \Delta l = \frac{1}{f} (\vec{I}, \Delta \vec{l})$$

$$\boxed{\oint (\vec{I}, d\vec{l}) = f \cdot I_{\text{без}}}$$



$$I_{\text{без}} = I_{\text{вн.}}$$

$$\Delta \vec{I}_{\text{без}} = \vec{I} \cdot \Delta N =$$

$$= \vec{I} \cdot n \cdot S \cos \alpha \Delta l = \frac{P_m}{f} \cos \alpha \quad \textcircled{3}$$

$$\vec{I} = \vec{P}_m \cdot n \quad (\text{вектор напряженности})$$

затукающие вектора
напряженности, опред.
максимумы, минимумы

Основное ур-ние
магнитного поля в магнетике

$$\textcircled{1} \quad \oint \vec{B} d\vec{S} = 0 \quad (\text{справедливо всегда, нет источника заряда})$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

$$\textcircled{2} \quad \oint \vec{B} d\vec{l} = \beta \cdot 4\pi I_{\text{общ}} = \beta \cdot 4\pi (I_{np} + I_{cu} + I_{без})$$

так проводящими

$$= \beta \cdot 4\pi (I_{np} + I_{cu} + \frac{1}{f} \oint (\vec{I}, d\vec{l}))$$

$$\oint (\vec{B} - \frac{\beta \cdot 4\pi}{f} \vec{I}) d\vec{l} = \beta \cdot 4\pi (I_{np} + I_{cu})$$

$$\text{CGSM} \quad \beta = f = \frac{1}{c}$$

$$\vec{B} - 4\pi \vec{I} = \vec{H} - \text{вектор напряженности магнитного поля}$$

$$SI \quad \beta = \frac{U_0}{4\pi}, \quad f = f$$

$$\vec{B} - \mu_0 \vec{I} = \vec{H}$$

$$\oint (\vec{B} - \mu_0 \vec{I}) d\vec{l} = \mu_0 (I_{np} + I_{cu}) \quad | \cdot \frac{f}{\mu_0}$$

(2)

$$\oint \left(\frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{I} \right) d\vec{l} = I_{np} + I_{cu}$$

(2)

$$\frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{I} = \vec{H}$$

$$\oint \vec{H} d\vec{l} = I_{np} + I_{cu}$$

(2)

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{J}_{np} + \vec{J}_{cu}$$

циклический \vec{H} определяется
токами симметрии и про-
тивоположности.

Материальные уравнения.
линейное изотропное магнетики

$$\vec{I} \times \vec{B}$$

\vec{I} и \vec{H} устанавливают связь между этими векторами
(так известно. сложилось)

$$\vec{I} = \alpha \vec{H}$$

α - коэффициент восприимчивости

SI

| вещество | воздух | Al | Pb | O (стекло) | H ₂ (газ) |
|----------|--------------------------|---------------------|---------------------|------------|-----------------------|
| α | $\sim 0,8 \cdot 10^{-7}$ | $2,1 \cdot 10^{-5}$ | $3,6 \cdot 10^{-4}$ | 10^{-3} | $-0,08 \cdot 10^{-7}$ |

| H ₂ O (стекло) | Bi |
|---------------------------|----------------------|
| $-9 \cdot 10^{-6}$ | $-1,5 \cdot 10^{-4}$ |

$$\vec{I} \uparrow \downarrow \vec{B}$$

$$\vec{I} \uparrow \uparrow \vec{B}$$

$I \uparrow \vec{B}$ - пурасичемски

$I \uparrow \vec{B}$ - десамагнитски

$$\sigma = \sigma(T)$$

при опред. T все B -ва должны быть десамагнитски

$\sigma = 10^3 - 10^5$ ортодесамагнитски (нелинейное магнетики)

CGSM

$$\vec{H} = \vec{B} - 4\pi\sigma \vec{H} \quad (\text{раб-бо линейности})$$

$$\vec{B} = \frac{(1 + 4\pi\sigma)}{\mu} \vec{H} = \mu \vec{H}$$

μ -магнитная проницаемость

SI

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{I} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \sigma \vec{H}$$

$$\vec{B} = \mu_0 (1 + \sigma) \vec{H} = \mu_0 \mu \vec{H} = \mu \vec{H}$$

μ - относительн. магнит. проницаемость

μ одинаково в CGSM и в SI, разное σ

Некоторое следствие из
основных уравнений для
линейных изотропных магнетиков

$$① \oint \vec{B} d\vec{S} = 0 \quad \text{div } \vec{B} = 0$$

$$(S) \quad \vec{B} = \mu \vec{H}$$

$$\oint \mu \vec{H} d\vec{S} = 0$$

$$(\text{если } \mu = \text{const}) \quad (\text{раб-бо изотропности})$$

$$② \oint \vec{H} d\vec{l} = I_{np} + I_{cu}$$

$$(\text{если } I_{cu} = 0 \text{ (м.е. } \vec{D} = \text{const}))$$

$$\oint \vec{B} d\vec{l} = I_{\text{ex}}$$

$$\text{Если } \mu = \text{const} \Rightarrow \oint \vec{B} d\vec{l} = \mu I_{\text{ex}}$$

В касицої токи пр-ва налів \vec{B} стоять в μ раз менші.

Кога свердл. токи можуть стати обичною токами?

$$\oint \vec{I} d\vec{l} = f I_{\text{ex}} \rightarrow \text{rot} \vec{I} = f \cdot \vec{j}_{\text{ex}}$$

$$I_{\text{ex}} = \iint_S \vec{j}_{\text{ex}} dS$$

$$\vec{I} = \alpha \vec{H}$$

$$\text{rot}(\alpha \vec{H}) = f \vec{j}_{\text{ex}}$$

$$\text{rot}(\alpha \vec{H}) = \alpha \text{rot} \vec{H} - [\vec{H}, \nabla \alpha] = f \vec{j}_{\text{ex}}$$

$$\alpha \neq \alpha(R) \Rightarrow \nabla \alpha = 0$$

$$\alpha \text{rot} \vec{H} = f \vec{j}_{\text{ex}}$$

$$\oint \vec{H} d\vec{l} = I_{\text{ex}} \quad (\vec{D} = \text{const} \Rightarrow I_{\text{ext}} = 0)$$

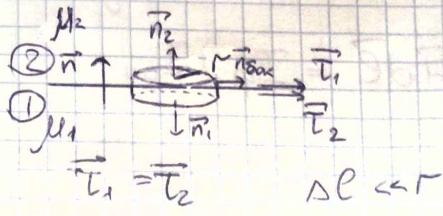
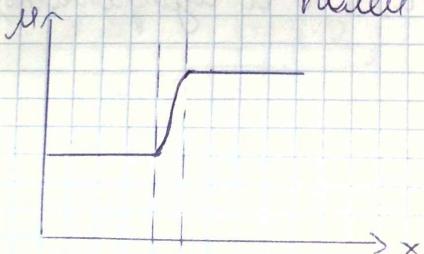
$$\text{rot} \vec{H} = \frac{I_{\text{ex}}}{L}$$

$$\alpha \cdot \vec{j}_{\text{ex}} = f \vec{j}_{\text{ex}}$$

если ток розпред. в пр-ві залежно від x , то ток буде обичною током, якщо $\alpha = \alpha(R)$

$$\text{може } \text{grad} \alpha \neq 0$$

Трансформація умови $\text{gr}\alpha$
налів \vec{B} і \vec{H}



3) паралл. кв. ген \vec{B}

$$\oint \vec{B} d\vec{S} = 0$$

$$\vec{n}_2 = \vec{n}$$

$$\vec{n}_1 = -\vec{n}$$

$$B_{2n} S_{\text{норм}} + B_{1n} S_{\text{норм}} + \varphi_{\text{ок}} = 0$$

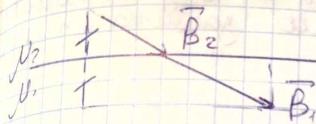
$$-B_{1n} = \frac{\varphi_{\text{ок}}}{S_{\text{норм}}}$$

46.

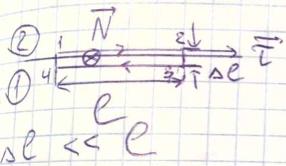
$$|\vec{B}| < \infty \quad S_{\text{ок}} \rightarrow 0 \Rightarrow \varphi_{\text{ок}} = 0$$

$$B_{1n} = B_{2n}$$

- нормальная компонента вектора \vec{B}
непрерывна



② Паралл. кв. ген \vec{H}



$$|\vec{H}| < \infty, \Delta l \rightarrow 0$$

$$\oint \vec{H} d\vec{l} = I_{np} + I_{ew}$$

$$H_{2T} l - H_{1T} l + \frac{H^{(2)} \Delta l}{= 0} + \frac{H^{(1)} \Delta l}{= 0} = I_{np} + I_{ew}$$

$$I_{np} = \iint \vec{j}_{np} d\vec{S}$$

$$I_{ew} = \iint \vec{j}_{ew} d\vec{S}$$

$$\vec{j}_{ew} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad \left| \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right| < \infty \Rightarrow I_{ew} \rightarrow 0$$

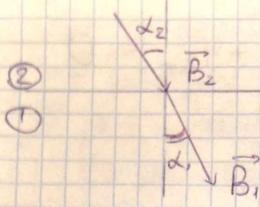
$$I_{np} = j_{npN} \cdot l$$

$$H_{2T} - H_{1T} = j_{npN}$$

$$j_{np} = 0 \Rightarrow H_{1T} = H_{2T}$$



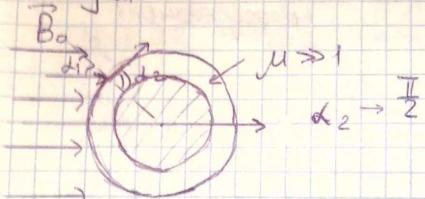
Задача проиллюстрирует явный метод
на границе раздела двух сред



$$\tan \alpha = \frac{B_2}{B_1}$$

$$\frac{\tan \alpha_2}{\tan \alpha_1} = \frac{B_{2z}}{B_{1z}} \frac{B_{2x}}{B_{1x}} = \frac{\mu_2 H_{2z}}{\mu_1 H_{1z}}$$

$$J_{an} = 0$$



личий поле \vec{B} ввншне полем
будет мало, завися от разни-
чного поля.

Как будет волнистость линий, если ввншне
зарубежное поле \vec{B} отличается из вакуума?

Сенсор в магнитном

$$\vec{F}_A = f \cdot q [\vec{v}, \vec{B}] \rightarrow \vec{B}_{\text{измен}}$$

$$\vec{F}_A = f \cdot I [\vec{dl}, \vec{B}]$$

$$\vec{M} = [\vec{P}_m, \vec{B}]$$

$$\vec{P}_m = f \cdot I \cdot S \vec{n}$$

Чтобы измерить поле
в магнитной цепи
внешнюю полость

Пусть известно направ-
ление \vec{B} в магнитик изо-
многономой $\vec{B} \parallel \vec{H}$

$$O_{\text{изп}} \rightarrow I \rightarrow \vec{B}_{\text{изп}}$$

$$I_{\text{изп}}$$

1. поле \vec{B} исказится $\mu_{\text{изп}} \neq \mu_{\text{вн}}$

2. в проводнике будем течь ток,
поле \vec{B} исказится, в проводни-
ке постороннее наложит дейст-
вие. сенсор

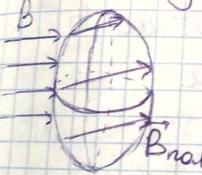
CGSM : $H_{\text{far}} = B_{\text{far}}$
 наил. H близко
 $\frac{H_{2c}}{H_{TE}} = \frac{J_N}{\mu_0}$

$H_{2c} = \text{const} = H_{\text{нар.}}$
 $J_N = 0$
 $H_{2c} - H_{1c} = j_N$

$B_n = \text{const}$
 $B = B_n = B_{\text{нар.}}$

наил. H в пакосте и в среде разное
 наил. разницу с наил. в среде пакости, т.к. из-за
 из-за изменения пакости сен., дейсв. на нее и
 наил. пол. в ① и ② симметрические

эллипсоид



могут ли быть разной пакости
 личий B и $B_{\text{нар.}}$.

Энергия магнитного поля
 в единице

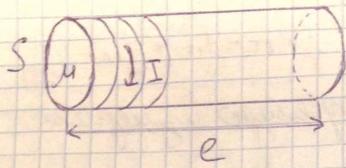
$\vec{B} = \vec{B}(t)$
 $\vec{H} = \vec{H}(t)$
 $E_{\text{mag}} = -f \frac{d\Phi}{dt}$
 $d\Phi = \vec{B} dS$
 SI: $W_M = \frac{(LI)^2}{2}$

$dW_M = -dA_{\text{нар.}} = -dq E_{\text{mag}} =$
 $= +f \frac{d\Phi}{dt} = f \cdot I \cdot d\Phi$

$L = L(\mu)$

изменение магнитного поля в катушке, замкнутой
в цепи постоянного тока

$$W_u = \frac{L I^2}{2}$$



$$B_0 = 4\pi \mu_0 n I = \mu_0 n I = \mu_0 \frac{N}{e} I$$

$$H_0 = \frac{B_0}{\mu_0} = \frac{N}{e} I$$

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{I}$$

вектор намагнетика.

$$\oint \vec{H} d\vec{l} = I_{np} \Rightarrow H = H_0$$

$$(2) \quad \vec{B} = \mu_0 \tilde{\mu} \vec{H} = \mu \vec{H}$$

$$B = \mu_0 \tilde{\mu} \frac{N}{e} I$$

$$\Phi = \Phi_i \cdot N = \mu_0 \tilde{\mu} \frac{N^2}{e} \cdot S I$$

$$L = \frac{\Phi}{I}$$

$$L = \mu_0 \tilde{\mu} \frac{N^2}{e} \cdot S$$

$$W_u = \frac{L I^2}{2}$$

энергия сопротивления
магнитному полю

$$W_u = \iiint_V w_u \cdot dV$$

$$SI: \quad dw_u = I d\Phi$$

$$H = n I = \frac{N}{e} I \rightarrow I = \frac{H e}{N}$$

$$d\Phi = N \cdot d\Phi_i = N \cdot S dB$$

$$dw_u = \frac{H e}{N} \cdot A \cdot S dB = \frac{H dB}{dw_u} \cdot V$$

$$dw_u = H dB$$

$$\vec{B} = \mu_0 \tilde{\mu} \vec{H}$$

$$dw_u = \mu_0 \tilde{\mu} H dH \rightarrow w_u = \frac{\mu_0 \tilde{\mu} H^2}{2} = \frac{B^2}{2 \mu_0 \tilde{\mu}}$$

W_u

$$\frac{E_{\text{эл.ст}}}{2} = \frac{E_H}{2}$$

Энергетическая падем
потребляемых сил
в машинной части

правильно
затрачиваются
на движение

$$E = I \cdot R \cdot I \cdot dt$$

$$E \underbrace{I \cdot dt}_{dq} = I^2 R \cdot dt$$

$$\begin{aligned} dA_{\text{нек}} + dA_{\text{соп}} &= dQ + dW_u \\ dA_{\text{соп}} &= -dA_{\text{нек}} \end{aligned}$$

$$dA_{\text{нек}} = dQ$$

$$E + E_{\text{энерг}} + E_{\text{с-энерг}} = IR$$

$$E = IR - E_{\text{энерг}} - E_{\text{с-энерг}} \cdot I \cdot Idt$$

$$\underbrace{EIdt}_{\text{ }} = \underbrace{I^2 R dt}_{\text{ }} - I(E_{\text{энерг}} + E_{\text{с-энерг}})dt$$

$$dA_{\text{нек}} = dQ + I d\Phi$$

$$E_{\text{энерг}} + E_{\text{с-энерг}} = - \frac{d\Phi}{dt}$$

Φ -направление (внешний
и собственный)

$$dA_{\text{соп}} = dW_u - I d\Phi$$

$$dW_u = dA_{\text{нек}} + I d\Phi = -dA_{\text{нек}} + I d\Phi$$

① Стержневой механизм $\Rightarrow \Phi = \text{const} \Rightarrow d\Phi = 0$

$$dW_u = -dA_{\text{нек}} \quad \Rightarrow F_x = - \frac{dW_u}{dx} \Big|_{\Phi=\text{const}}$$

$$dA_{\text{нек}} = F_x dx$$

② $I = \text{const}$



$$\begin{aligned} W_u &= \frac{L_1 I_1^2}{2} + \frac{L_2 I_2^2}{2} + MI_1 I_2 = \\ &= \frac{1}{2} (L_1 I_1^2 + L_2 I_2^2 + MI_1 I_2 + MI_2 I_1) = \\ &= \frac{1}{2} I_1 (\underbrace{L_1 I_1 + M I_2}_{\Phi_1^{\text{нек}}}) + \frac{1}{2} I_2 (\underbrace{L_2 I_2 + M I_1}_{\Phi_2^{\text{нек}}}) \end{aligned}$$

$$dW_u = \frac{1}{2} I_1 d\varphi_1 + \frac{1}{2} I_2 d\varphi_2$$

$$dW_u = -dA_{\text{над}}^{\text{нест}} + Id\varphi$$

$$\frac{1}{2} I_1 d\varphi_1 + \frac{1}{2} I_2 d\varphi_2 = -dA_{\text{над}}^{\text{нест}} + I_1 d\varphi_1 + I_2 d\varphi_2$$

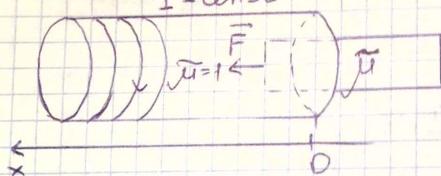
$$dA_{\text{над}}^{\text{нест}} = dW_u$$

$$dA_{\text{над}}^{\text{нест}} = F_x dx$$

$$F_x = \frac{dW_u}{dx} \Big|_{I=\text{const}}$$

① Внедривание сердечника в катушку

$$I = \text{const}$$



$$dW_u = HdB$$

$$F_x = \frac{dW_u}{dx} \Big|_{I} = \frac{I^2}{2} \frac{dL}{dx}$$

$$W_u = \frac{LI^2}{2}$$

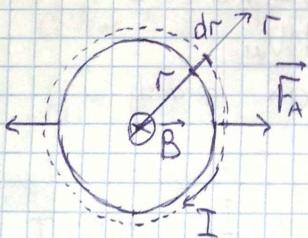
$$\text{Если } \frac{dL}{dx} > 0 \Rightarrow F_x > 0$$

парашютник
 $(\epsilon > 0)$

$$\text{Если } \frac{dL}{dx} < 0 \Rightarrow F_x < 0$$

гуманитарий
 $(\epsilon < 0)$

② Магнитное давление на единицу сечения



$$I = \text{const}$$

$$F_x = \frac{dW_u}{dx} \Big|_{I} = \frac{dW_u}{dr} \Big|_{I}$$

$$dW_u = w_u \cdot dV$$

$$dV = l \cdot 2\pi r dr$$

$$\Rightarrow F_x = w_u \cdot \frac{dV}{dr} =$$

$$F_x = \frac{F_x}{S_{\text{окр}}} = w_u$$

$$= w_u \cdot \frac{l \cdot 2\pi r}{S_{\text{окр}}}$$

математическое выражение для
изменения напряжения в магнитном
поле в единице времени

$$\oint \vec{E} d\vec{l} = - \frac{\partial}{\partial t} \iint_{(S)} \vec{B} d\vec{S}$$

$$\oint \vec{D} d\vec{S} = q_{\text{общ}}$$

$$E_t = \text{const} \leftrightarrow E_{T_1} = E_{T_2}$$

$$D_n = \text{const} (S_{\text{общ}} = 0)$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} \vec{H}$$

(мат. изотропия)

Более всего всегда и безусловно

Физические аналогии

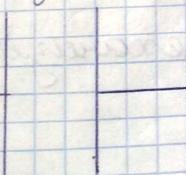
$$\vec{E} \leftrightarrow \vec{B}$$

$$\vec{D} \leftrightarrow \vec{H}$$

$$\vec{E} \leftrightarrow \frac{q}{\mu}$$

увеличение
напряжения в \vec{E} раз при уменьшении
напряжения в \vec{B} раз

①



Изоляция мат. изотропия.

Свойство

мат.

$$\oint \vec{B} d\vec{l} = I_p + I \frac{\partial}{\partial t} \iint_{(S)} \vec{D} d\vec{S}$$

$$\iint_{(S)} \vec{B} d\vec{S} = 0$$

$$B_n = \text{const}$$

$$H_t = \text{const} (i_n = 0)$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$$

(мат. изотропия)

$$\iint_{(S)} \vec{E} d\vec{S} = k \cdot 4\pi q = \frac{q}{\epsilon_0}$$

$$E \cdot S = \frac{q}{\epsilon_0}$$

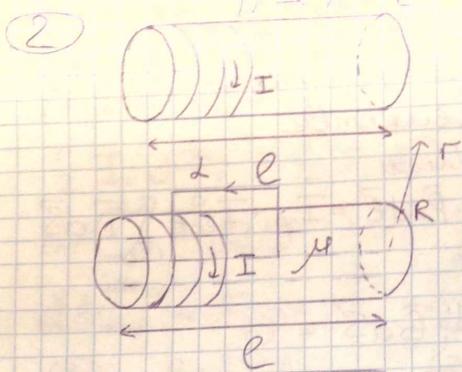
$$E_{\text{рак}} = \frac{5}{\epsilon_0}$$

$$\iint_{(S)} \vec{D} d\vec{S} = q_{\text{общ}}$$

$$D = 5$$

$$E = \frac{D}{\epsilon_0 \epsilon} = \frac{5}{\epsilon_0 \epsilon}$$

$$E = \frac{E_{\text{рак}}}{\epsilon}$$



$$B_{\text{ext}} = \mu_0 n I$$

$$r > R \Rightarrow B = 0$$

$$H = \frac{B}{\mu_0} - \vec{I} = 0$$

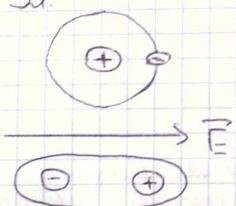
$$r \leq R$$

$$\oint \vec{H} d\vec{L} = Hl = n \cdot l I$$

$$H = n I$$

Механизм намагничения
магнетиков

Задача



$$f(\theta) = C e^{-\frac{w(\theta)}{kT}}$$

$$\langle \vec{P}_e \rangle$$

$$\langle \vec{P}_e \rangle = 0$$

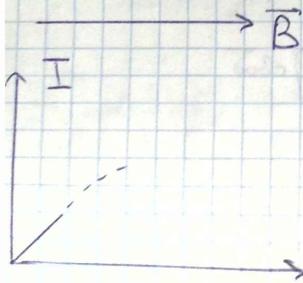
$$\vec{P}_e \xrightarrow{\theta} \vec{E} \Rightarrow \alpha = \frac{n P_e^2}{3 \epsilon_0 k T}$$

ориентационн.

квадрупур.

Ориентационный механизм

$$\vec{P}_m \Rightarrow \alpha = ?$$



Физические аналогии

Задача

$$\vec{P}_e$$

$$W_{\text{зад}} = -(\vec{P}_e, \vec{E})$$

Задача

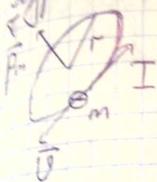
$$\vec{P}_m$$

$$W_m = -(\vec{P}_m, \vec{B})$$

$$\alpha = \frac{n P_m^2 \mu_0}{3 k T}$$

$\frac{1}{T^2}$ (если поддерживает $P_{gas} = \text{const}$)
 $x \rightarrow 0$ - парашютики

Ряд аэродинамических
эффектов в магнитной
ситуации сопротивление
воздуха - это неподвижно



$$\vec{P}_m = f I S \vec{n}$$

$$S = \pi r^2, T = \frac{2\pi r}{v}$$

$$I = \frac{|e|}{T} = \frac{|e| v}{2\pi r}$$

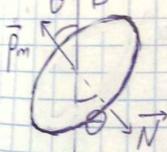
$$\vec{P}_m = f \frac{|e| r \cdot v}{2} \vec{n} = -f \frac{|e|}{2} [\vec{r}, \vec{v}]$$

$$[\vec{r}, \vec{v}] \downarrow \vec{n}$$



$$\vec{N} = [\vec{r}, \vec{P}_{\text{van}}] = m [\vec{r}, \vec{v}]$$

$$\vec{P}_m = -\gamma \vec{N} \quad \gamma = \frac{f |e|}{2m} - \text{сопротивление}$$



$$\vec{M} = [\vec{P}_m, \vec{B}]$$

$$\frac{d\vec{N}}{dt} = \vec{M}$$



$$\frac{d\Phi}{dt} = \frac{dN_1}{N_1} = \frac{M dt}{N_1}$$

$$d\Phi = \frac{dN_1}{N_1} = \frac{M dt}{N_1} =$$

$$= \frac{P_m B \sin \theta dt}{N_1} = \frac{P_m B}{N} dt$$

$$\Omega = \frac{d\Phi}{dt} = \frac{P_m B}{N} = \gamma B$$

$$\vec{\Omega} = \gamma \vec{B}$$

плоское

$$\vec{N}_{\text{гон}} = m \sim^2 \vec{\Omega} \quad (\text{вторичный гон за счет вращения зеркалом})$$

$$\vec{P}_{\text{гон}} = -\gamma \vec{N}_{\text{гон}}$$

$$\vec{P}_{\text{гон}} \uparrow \downarrow \vec{N}_{\text{гон}} \uparrow \downarrow \vec{\Omega} \uparrow \downarrow \vec{B}$$

$$\boxed{\vec{P}_{\text{гон}} \uparrow \downarrow \vec{B}}$$

в-ко можно начинать
против нац

динамичности
если $T \uparrow$, то параметр. Будут различия.
и вторичной эмиссии может стать преобладающей
динамичности вспомогательного нац
параметрическим вспомогательного нац

Однако, доказывающее
существование парашютной эмиссии

1915 г. Одом Эйнштейн - Де Гааза
математический эмиссии

нужна должна легко закрыт.

$$\vec{I} = \alpha \vec{H}$$



$$\vec{N}_{\text{зр}} \uparrow \downarrow \vec{H} \quad (\text{где электрон})$$

$$\vec{N}_{\Sigma} = \text{const} = 0$$

$$\vec{N}_{\Sigma} = \vec{N}_{\text{зр}} + \vec{N}_{\text{реи.}}$$

$$\vec{N}_{\text{реи.}} \uparrow \downarrow \vec{N}_{\text{зр}}$$

нить начнет
закрываться

$$\vec{N}_{\text{реи.}} = -\vec{N}_{\text{зр}}$$

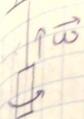
в катушке перемн. нац

$\omega_{\text{рез}} = \omega_0$ (резонанс. частота)

тогда можно наблюдать эмиссию

$$\frac{|e|}{2m} < \gamma < \frac{|e|}{m}$$

13-7 Основные параметры
перемагничения
при вращении в-бо



$$V = 100 \frac{\text{рад}}{\text{с}}$$

$$B \sim 7 \cdot 10^{-5} \text{ Гц}$$

$$B_z \sim 0,28 - 0,7 \text{ Гц}$$

Перемагничение

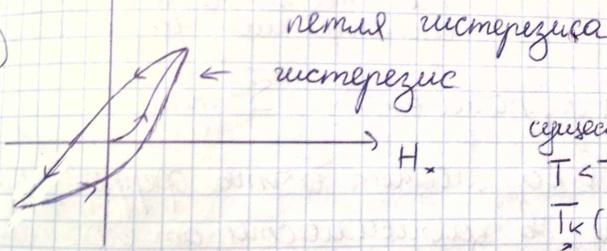
1) $\alpha \gg 1$



$$\vec{I} = \alpha(H) \vec{H}$$

$$\vec{B} = \mu(H) \vec{H}$$

3)



существует малый диапазон

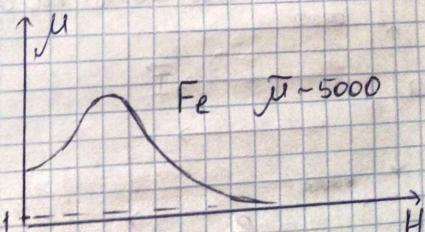
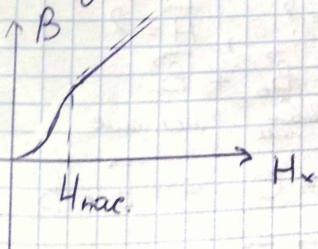
$$T < T_k$$

$$T_k(\text{Fe}) = 770 \text{ K}$$

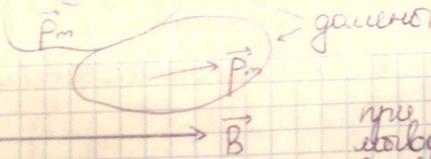
температура коры

$$w_m = \int H dB$$

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{I}$$



Получить неизвестные величины с помощью метода
импульсов



при включении в цепь
изменяется схема замещения
с невыгодное распределение

Теория Кури - Вейса

$$H_{\text{эфф}} = H + \Delta H = H + \beta I$$

$$I = \alpha H_{\text{эфф}}$$

$$\frac{I}{\alpha} = H + \beta I \Rightarrow I = \frac{H \alpha}{1 - \beta \alpha}$$

$\uparrow I_x$



I-вектор
направленность

в - однозначно

известен (онведен из
эксперимента = фиксирован)

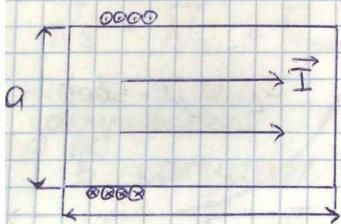
настолько обусловлено
протяженностью, что возможно
только с помощью
модели

класс. теория не учитывает
спиральной линией ампера

$$\sum \vec{S} \neq 0 \quad (\text{для ферромагнит.}) \quad \vec{S} - \text{спираль}$$

одно и тоже в-во может быть ферро-, паро-
демагнетиком в зависимости от его толщины

План в образце ферромагнита,
единств. поставлен. значение



$$\vec{B} = ? \quad , \quad \vec{H} = ?$$

$$\vec{B} = \vec{B}_0 + \vec{B}'$$

внеш.
поле внутр.

$$\vec{B}_0 = 0 \Rightarrow \vec{B} = \vec{B}'$$

$$\oint \vec{I} d\vec{l} = I_{\text{маx.}}$$

(2)

$$\oint \vec{B} d\vec{l} = \mu_0 (I_{\text{нр}} + I_{\text{маx}}) = \mu_0 I$$

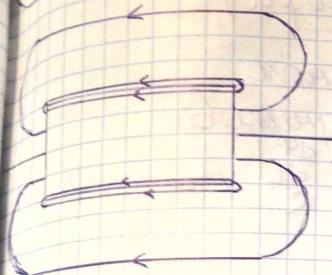
(2)



$$H = \frac{B}{\mu_0} - I$$

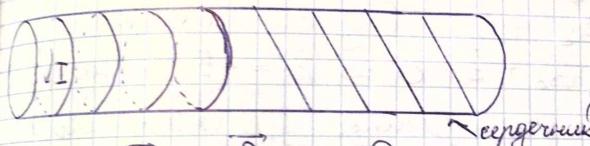
$$H = \frac{B}{\mu_0} - I$$

внутри
внешний
также



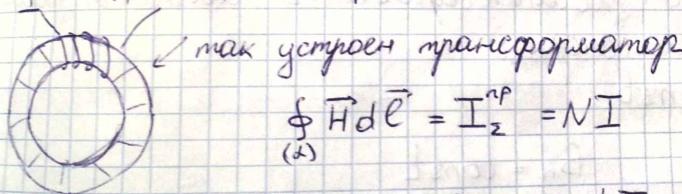
лично наш H разное
в сущ. практической
жизни наш B неодинаков
в сущ. участок участок

магнитные цепи



с помощью такой с-ки
можно подводить маг-
нитное поле
(как провод ген др. пол.)

$$I \rightarrow H \rightarrow B \rightarrow \varphi$$



$$\oint H d\ell = I_p^n = NI$$

$$\sum_m H_{em} \cdot l_m = NI \quad \varphi_m \equiv \varphi$$

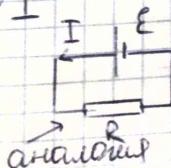
$$\sum_m \frac{B_{em}}{\mu} l_m = \sum_m \frac{\varphi_m}{\mu S_m} l_m = \varphi \sum_m \frac{l_m}{\mu S_m}$$

$$= NI$$

$$\varphi \sum_m \frac{l_m}{\mu S_m} = NI$$

$$I = \frac{\varphi}{R_E} = \frac{\epsilon}{\sum \epsilon_S}$$

$$\varphi = \frac{NI}{\sum_m \frac{l_m}{\mu S_m}}$$



Магнитный центр

NI

φР

$$\sum \frac{l_m}{\mu S_m} - \text{магнитн. сопротивл.}$$

Эл. центр

Σ - первоначальная

I - конечное значение

$$\sum \frac{l}{\sigma \cdot S} - \text{сопротивл.}$$

$$\sum I_k = 0 \quad (\text{I правило Кулона})$$

Особенности магнитных свойств сверхпроводников

$$R \rightarrow 0 \quad I_{\text{маг}} = \frac{\Sigma^{\text{маг}}}{R} = \frac{\int \frac{d\phi}{dt}}{R} < \infty \Rightarrow \phi = \text{const}$$

$$\vec{B}_m \uparrow \quad t=0 \quad B=0 \\ \curvearrowleft \quad \bigcirc \quad \downarrow \\ \phi = 0 = \text{const}$$

$$t>0: \vec{B}_{\Sigma} = 0 \quad (\text{внутри шарика})$$

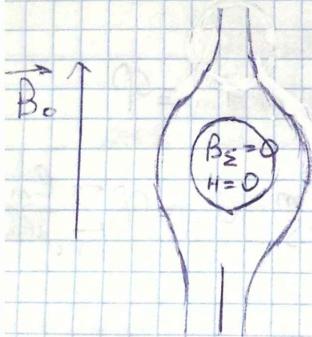
$$B_{\Sigma} = \vec{B}_0 + \vec{B}' = 0 \Rightarrow \vec{B}' = -\vec{B}_0 - \text{внешн.}$$

на поверхности сверхпроводника достигнет тока, который будет компенсироваться магнитным полем Фарадея Мейснера

$$B_n = \text{const}$$

$$B_n = \text{const}$$

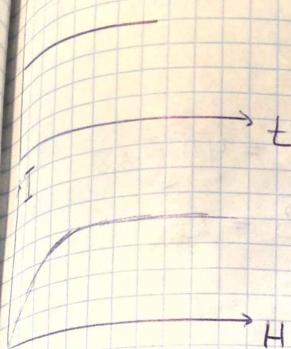
$$H_{\Sigma} = \text{const}$$



Поступательное движение
магнитного поля

$$\vec{I} = \alpha \vec{H}$$

если поле H будем
переменное, то поле I
также переменное, генерируемое
 H называется индукционным



материал Fe_2O_3 (MgO)

$\alpha e = \alpha e(\omega)$ - индукционное
изображение. ω - частота

$$V \sim 10^{15} \text{ Гц}$$

||

$$\alpha e \rightarrow 0 \Rightarrow \mu \rightarrow 1$$

математ. сл-ва B - B где B - магнитное поле
имеет определенную частоту не зависит от времени
но само B - B оказывается определенным

Второе уравнение Максвелла
где наше в веществе

SI

CGSE + CGSM (Гаусса и др.)

$$\oint \vec{E} d\vec{l} = - \frac{\partial}{\partial t} \iint_{(S)} \vec{B} d\vec{S}$$

$$\oint \vec{E} d\vec{l} = - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \iint_{(S)} \vec{B} d\vec{S}$$

$$\oint \vec{H} d\vec{l} = I_{np} + \underbrace{\frac{\partial}{\partial t} \iint_{(S)} \vec{D} d\vec{S}}_{I_{ext}}$$

$$\oint \vec{H} d\vec{l} = \frac{4\pi}{c} (I_{np} + \frac{1}{4\pi} \frac{\partial}{\partial t} \iint_{(S)} \vec{D} d\vec{S})$$

$$\iint_{(S)} \vec{D} d\vec{S} = q_{\text{заряд}} = \iiint_{(V)} \rho_{\text{вещ}} dV$$

$$\iint_{(S)} \vec{D} d\vec{S} = 4\pi \iint_{(S)} \rho_{\text{вещ}} dV$$

$$\iint_{(S)} \vec{B} d\vec{S} = 0$$

$$\iint_{(S)} \vec{B} d\vec{S} = 0$$

$$\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\begin{aligned}\text{rot } \vec{H} &= \vec{j}_{np} + \vec{j}_{sw} = \\ &= \vec{j}_{np} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}\end{aligned}$$

$$\operatorname{div} \vec{D} = p_{\text{своб}}$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

(само поле \vec{D}
определенное всеми
зарядами, но
 $\operatorname{div} \vec{D} = 0$ — это мало своб.)

Св-ва ур-ний

1. Ниоткуда логически не выводится — это аксиома, которую даёт обобщ. экспериментов.

2. Источникики электрич. поля могут быть электр. заряды и пермен. поле \vec{B} , источниками магнитного поля — это мало пермен. поля \vec{E}

3. С-ма интегр. и диффер. ур-ний неравнопр. Но. Интеграл. ур-ний имеют дальнейшую общую формулу нелинейн., если есть огранич. разрыва двух сред.

Последнее ставит задачу ^{малко} эквивалентног v , если дописать к диффр. ^{с-му} граничные условия

$$E_{1n} = E_{2n} \quad D_{2n} - D_{1n} = \delta_{\text{своб}}$$

$$B_{1n} = B_{2n} \quad H_{2n} - H_{1n} = j_{npN}$$

$$\text{Jакс.} = \frac{0}{C} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{rot } \vec{E} = \frac{4\pi}{C} (\vec{j}_{np} + \frac{1}{4\pi} \vec{D})$$

$$\operatorname{div} \vec{D} = 4\pi p_{\text{своб}}$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

Макроскопические ур-ния

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$\vec{H} = \mu \vec{B}$$

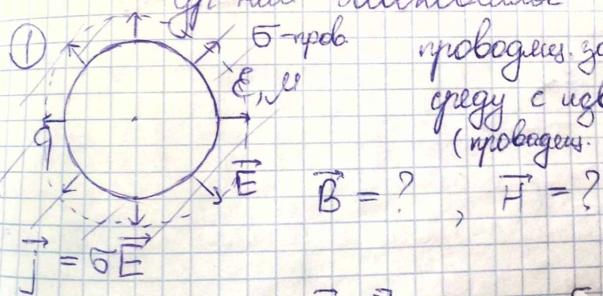
чтобы записать их нужно рассмотривать оба спреда с учетом квантовых соотношений и с учетом статич. соотношений (максвелл.)

Но есть частное случаи линейн. (постоянство) изотропное диэлектрика и металлических при условии слабых полей и однородн. спреда

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E} \quad \vec{B} = \mu \vec{H} \quad \vec{J}_{\text{inp}} = \sigma \vec{E}$$

В собачьемой форме известно, что эти ур-ния способствуют всем явлениям в природе. Эти ур-ния предсказывают существование электромагнитных волн.

Пример 1 применения
ур-ний Максвела



проводник заряжен. шар помещен в среду с известными свойствами (проводник диэлектрик)

$$\vec{B} = \beta I \frac{[d\vec{r}, \vec{r}]}{r^3} = \beta \left[\vec{J} \cdot \frac{\vec{r}}{r^3} \right] dV$$

$$1) \vec{B} \perp \vec{J} \Rightarrow B_r = 0$$

$$2) \vec{J} \parallel \vec{r} \Rightarrow \vec{B} = 0$$

\vec{r}_0 - ось радиальной оси

$$\oint \vec{D} d\vec{S} = q$$

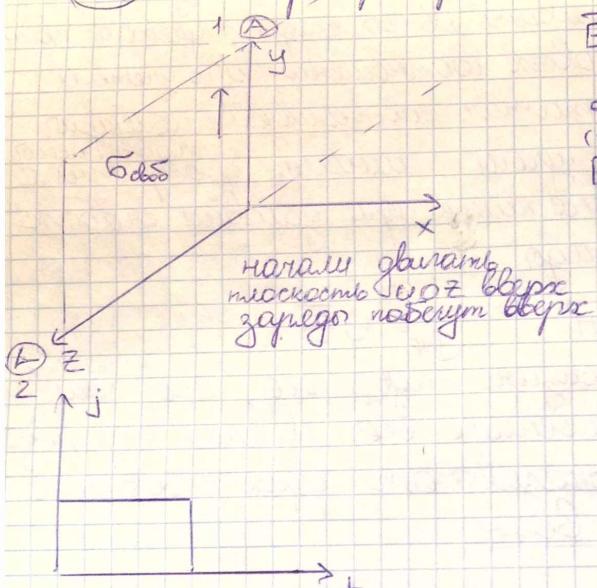
$$\vec{J}_{\text{inp}} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \frac{q}{\epsilon_0} \frac{1}{4\pi r^2} \frac{dq}{dt} \vec{r}_0 = - \frac{I_{\text{inp}}}{4\pi r^2} \vec{r}_0 = - \vec{J}_{\text{inp}}$$

E_{aw}

$$\vec{J}_{aw} = -\vec{J}_{np}, \text{ тогда } \vec{H} = 0$$

(2)

Как распространяется электромагнит. волна?



$$\vec{E} \parallel \vec{i}$$

$$\vec{E} d\vec{S} = \iint_S \vec{E} d\vec{S} \frac{1}{\epsilon_0}$$

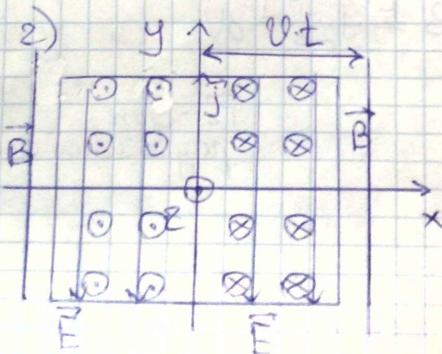
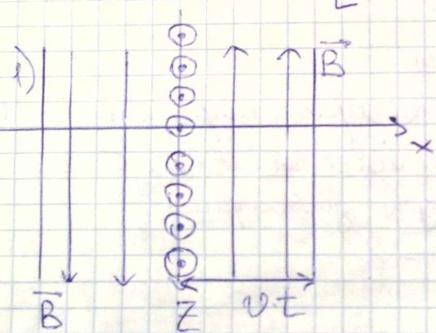
$$E = E_0 = \frac{\sigma_{diss}}{2\epsilon_0 c}$$

$$E_0 = E_{+5}$$

$$E_z = E_{+5} + E_{-5} = 0$$

поставим начало координат на
максимум гр. м. зв.
заряда. максим. не про-
богаючи по значу;
рассл.

$$B_z(x) = -B_z(-x)$$



$$\Phi_z = 0$$

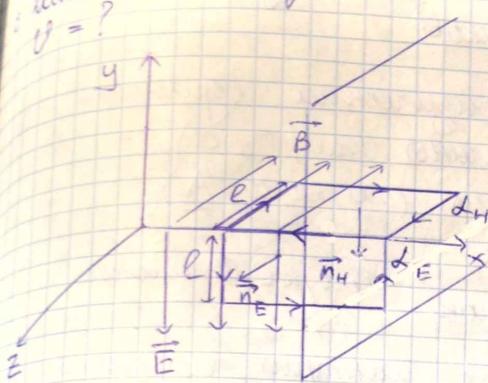
но через каждый контур
поток не равен нулю

$$\vec{E} = \vec{E}(t), \quad \vec{B} = \vec{B}(t)$$

излучающее по дальнему
контакту равно нулю

нужно вспомнить
закон Фарадея-Максвелла

$$V = ?$$



$$\oint \vec{H} d\vec{l} = I_{\text{inp}} + \frac{\partial}{\partial t} \iint_{(S)} \vec{D} d\vec{S}$$

$$\oint \vec{H} d\vec{l} = Hl + D \cdot l = D \cdot l \frac{dx}{dt} = DV$$

$$E = B \cdot v$$

$$H = D \cdot l$$

среда имеет малую проводимость

$$B = \mu H = \mu_0 \bar{\mu} H$$

$$\Rightarrow \frac{\beta}{\mu} = E \bar{\epsilon} v = E B v^2$$

$$D = \epsilon E = \epsilon_0 \bar{\epsilon} E$$

$$v = \sqrt{\frac{1}{\bar{\epsilon} \mu}} = \frac{l}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0 \bar{\epsilon} \bar{\mu}}}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} = C$$

$$v = \frac{C}{\sqrt{\bar{\epsilon} \bar{\mu}}}$$

1. Скорость распространения

2. Площадь формулы $\frac{1}{\sqrt{\bar{\epsilon} \bar{\mu}}}$

3. В в-ве скорость меньше в $\sqrt{\bar{\epsilon} \bar{\mu}}$ раз

$\sqrt{\bar{\epsilon} \bar{\mu}} = n$ - показатель преломления

нужно воспользоваться
законом Фарадея-Максвелла

$$\oint \vec{E} d\vec{l} = - \frac{\partial}{\partial t} \iint_{(S)} \vec{B} d\vec{S}$$

$$\oint \vec{E} d\vec{l} = E \cdot l + D \cdot l =$$

$$= B \cdot l \frac{dx}{dt} = B \cdot l \cdot v$$

3. Когда все параметры единиц измерения, кроме единиц измерения волнистости, существуют независимо от источников

(система физических единиц)

CGS - 3 основн. величины (м, г, с)

SI - 4 основн. величины (м, кг, с, А)

$$1 \text{ м} = 40 \cdot 10^6 \text{ перидана}$$

$$1 \text{ с} = \frac{1}{86400} \text{ земн. суток}$$

- старое значение

все с-ши где есть электрич. величина
это электромеханич. с-ши физич. единиц

6 с-ши CGS

$F = \frac{k_1 q_1 q_2}{r^2}$, k_1 заряд можно воразить
через механич. величиной, пропорциональной ство-
рим.

$$\textcircled{1} \quad 1 \text{ кН} = 1 \text{ кг}$$

$\text{1 килоуатт-секунда}$

MKFCC
килоуатт-секунда

$$F = ma \quad [F] = \frac{M \cdot L}{T^2}$$

$$F = \alpha mg$$

$$m = 1 \text{ кг}$$

$$F = 1 \text{ кг}$$

$$\alpha = \frac{1}{9,81}$$

α - коэффициент уравнения, такой
модель дает тела массой 1 кг полу-
щим 1 кгс

установили как-бо единиц уравн-
яния вместе получим единицу

$$\textcircled{2} \quad F = G \frac{m_1 \cdot m_2}{R}$$

$$G = 1 \rightarrow [F] = \frac{M^2}{L^2}$$

$$F = ma \rightarrow [F] = \frac{ML}{T^2}$$

$$\Rightarrow M = \frac{L^3}{T^2}$$

теперь масса измеряется в кг

$$G \cdot c \cdot t \rightarrow [L] = [T]$$

один световой год - это расстояние
такие с-ми единицы наз-ся естествен. (1, 2, 3)
Планковская с-ть единиц
основана на 4 константах
 G, c, h, k (постан. Больцмана)

$\frac{h \cdot w}{k \cdot T}$ ур-ние вспомогат. очень просто
приводит величину приходится измерять
в планковских масштабах (G, c, h, k), это
удобно для теоретической физики, но не для
практической

Физико-м. с-ть единиц

$$F_{\text{дл}} = \left(k \right) \frac{1g_1 \cdot g_2}{r^2}, \quad \vec{F}_n = \oint q [\vec{v}, \vec{B}]$$

$$B = \left(\beta \right) \frac{2I}{r}, \quad F_m = \left(k_m \right) \frac{|q_{\text{дл}} \cdot q_{\text{маг}}|}{r^2} \leftarrow \begin{array}{l} \text{математическая} \\ \text{единица силы} \end{array}$$

E_0, μ_0 - разнотр.

$$\frac{\beta f}{k} = \frac{1}{c^2}$$

- должно быть всегда выполнено
им к. механические единицы скорости
должна быть одинаковой в с-ти SI и CGS

$$\beta' = \frac{B}{\mu_0} - \text{безразмерн} \quad k' = k \cdot E_0$$

$$\frac{\beta' u_0 \cdot E_0}{k'} = \frac{1}{c^2}$$

| | CGSE | CGSM | Fayee (E+M) | MKS A (практ.) | SI |
|----------|-----------------|-----------------|---------------|----------------|------------------|
| k' | 1 | 1 | 1 | 1 | $\frac{1}{4\pi}$ |
| β' | 1 | 1 | $\frac{1}{c}$ | 1 | $\frac{3}{4\pi}$ |
| f | 1 | 1 | $\frac{1}{c}$ | 1 | 1 |
| E_0 | 1 | $\frac{1}{c^2}$ | 1 | $9 \cdot 10^9$ | $9 \cdot 10^9$ |
| μ_0 | $\frac{1}{c^2}$ | 1 | 1 | 10^{-7} | 10^{-7} |
| k_m | 1 | 1 | 1 | 1 | $\frac{1}{4\pi}$ |

Принципи строения и недостатки
Международной с-мой единиц SI
(с точки зрения электромагнетизма)

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{rot } \vec{H} = j_{np} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\text{div } \vec{D} = \rho$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

SI

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{rot } \vec{H} = \frac{4\pi}{c} j_{np} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\text{div } \vec{D} = 4\pi \rho$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

(Гаусс)

используя скорость света c , что принципиально
базично, только для того, чтобы уравнять две
с-мой необходимо ввести разнородные величины
 ϵ_0, μ_0 (не имеют физич. смысла), так, чтобы

$$\frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} = c \quad [P] = [\rho] = \frac{qe}{c \text{ SI}}$$

| E | D | B | H | P, q, I | $\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}$ |
|-----|-----|-----|-----|-----------|---------------------------|
| e | d | b | h | i | $1/c$ |

$$w_{21} = \frac{(\vec{E}, \vec{D})}{8\pi} \rightarrow w_{21} = \frac{(\vec{E}, \vec{D})}{2}$$

$$\text{Гаусс.} \quad w_{21} = \frac{(\vec{B}, \vec{H})}{8\pi} \rightarrow w_{21} = \frac{(\vec{B}, \vec{H})}{2} \quad \text{SI}$$

$$\vec{F} = q \vec{E} \rightarrow \vec{F}_{21} = q \vec{E}$$

$$\vec{F}_1 = q [\vec{v}, \vec{B}] \rightarrow \vec{F}_1 = q [\vec{v}, \vec{B}]$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{ed}{4\pi} = 1 \\ \frac{e}{\sqrt{\epsilon_0}} = \frac{h}{\sqrt{\mu_0}} \end{array} \right. , \quad \frac{bh}{4\pi} = 1, \quad ie = 1, \quad i\sqrt{\epsilon_0 \mu_0} \cdot b = 1$$

$$c = \sqrt{4\pi\epsilon_0}$$

$$d = \sqrt{\frac{4\pi}{\epsilon_0}}$$

$$b = \sqrt{\frac{4\pi}{\mu_0}}$$

$$h = \sqrt{4\pi\mu_0}$$

$$l = \frac{1}{\sqrt{4\pi\epsilon_0}}$$

$$\textcircled{1} \quad \text{rot } \vec{H} = \frac{4\pi}{c} \vec{j}_{np} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad \text{переход из Гаусса в SI}$$

$$\sqrt{4\pi\mu_0} \cdot \text{rot } \vec{H} = 4\pi \sqrt{\epsilon_0 \mu_0} \frac{1}{\sqrt{4\pi\epsilon_0}} \vec{j}_{np} + \sqrt{\epsilon_0 \mu_0} \sqrt{\frac{4\pi}{\epsilon_0}} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$
$$\text{rot } \vec{H} = \vec{j}_{np} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad (\text{SI})$$

$$\textcircled{2} \quad \vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \quad \text{переход из SI в Гаусса в SI}$$

$$\sqrt{\frac{\epsilon_0}{4\pi}} \cdot \vec{D} = \epsilon_0 \frac{1}{\sqrt{4\pi\epsilon_0}} \vec{E} + \sqrt{4\pi\epsilon_0} \vec{P} + \frac{1}{c} \sqrt{\frac{4\pi}{\epsilon_0}}$$

$$\vec{D} = \vec{E} + 4\pi \vec{P} \quad (\text{Гаусс})$$

Несколько системов SI

$$\vec{E}, \vec{D} \rightarrow [\vec{E}] = \frac{H}{ka}, \quad [D] = \frac{ka}{\omega^2}$$

$$\vec{F} = q \vec{E}$$

$$\vec{B}, \vec{H} \rightarrow [B] = \frac{H}{ka} \cdot \frac{c}{\omega}, \quad [H] = \frac{A}{\omega} = \frac{ka}{c \cdot \omega}$$

$$\vec{F} = q [\vec{v}, \vec{B}]$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E}, \quad \vec{B} = \mu_0 \vec{H} \quad (\text{базуши})$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} \vec{E} = \epsilon \vec{E} \rightarrow \vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$\tilde{\epsilon}_{\text{SI}} = \epsilon_{\text{Гаусс}}$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} = \mu \vec{H} \rightarrow \vec{B} = \mu \vec{H}$$

$$\tilde{\mu}_{\text{SI}} = \mu_{\text{Гаусс}}$$

значение неравнозначных коэффициентов μ_0 , ϵ_0 ,
разная размерность полей

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} - \text{наследие теории эфира}$$

это недостатки

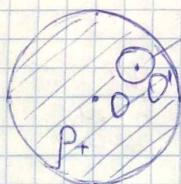
В теории относим. вводят тензоры $\epsilon_{\mu\nu\rho}$
и связь полей \vec{E} и \vec{B} , \vec{D} и \vec{H} , тогда
 \vec{E} и \vec{B} , \vec{D} и \vec{H} должны иметь одинаковые
размерности, что и есть в Гауссовой с-ще, а
в СИ приходится вводить неравнознач. разнород.
вещество μ_0 , ϵ_0

Электродинамика наследует Гауссовой
с-щой отсчета

СИ удобна с практической точки зрения

Дополнение к теме

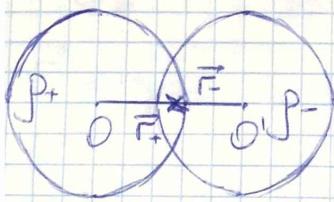
особенности магнитных
об-в сверхпроводников



$$P_z = P_+ + P_- \quad \text{Электростатика}$$

$$\vec{E}_{\text{нек}} = \vec{E}_+ + \vec{E}_-$$

$$\vec{a} = \vec{OO'}$$

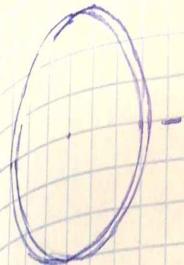


$$|P_+| = |P_-|$$

$$E_{\text{неравнознач.}} = \vec{E}_+ + \vec{E}_-$$

$$\vec{E}_+ = k \cdot \frac{4\pi}{3} P_+ \vec{r}_+$$

$$\vec{E}_- = k \cdot \frac{4\pi}{3} P_- \vec{r}_-$$



e-му можно заменить диполем
 $\vec{p}_e \rightarrow \vec{E}$

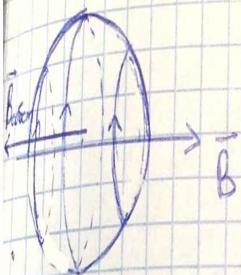
поскольку на диполь

сверхпроводник в магнитном поле

$$R = 0$$

$$\Phi_0 = 0$$

$$\Phi = \Phi_B + \Phi_{\text{внешн}} = 0$$



безэтому систему можно
заменить однородным магнитом
диполем

$$\vec{P}_m = f S I \vec{n} \rightarrow \vec{B}_{\text{внешн}} = \vec{B}$$



для того, чтобы найти ток, необходимо
использовать гранич. условие го нал H

